1/5/1 (Item 1 from file: 351)
DIALOG(R)File 351:Derwent WPI

(c) 2004 Thomson Derwent. All rts. reserv.

012903002 \*\*Image available\*\*
WPI Acc No: 2000-074838/200007

XRPX Acc No: N00-058713

Distributed software system for computer network

Patent Assignee: NEC CORP (NIDE ); NEC RES INST INC (NIDE )

Inventor: FUJITA S; JAGANNATHAN S; KELSEY R A; KOYAMA K; PHILBIN J F;

YAMANOUCHI T

Number of Countries: 027 Number of Patents: 003

Patent Family:

Patent No Kind Date Applicat No Kind Date Week A2 20000105 EP 99111370 EP 969364 Α 19990610 200007 JP 2000020487 JP 9947025 Α 20000121 Α 19990224 200015 US 6496871 B1 20021217 US 98109412 19980630 200307 Α

Priority Applications (No Type Date): US 98109412 A 19980630

Patent Details:

Patent No Kind Lan Pg Main IPC Filing Notes

EP 969364 A2 E 50 G06F-009/46

Designated States (Regional): AL AT BE CH CY DE DK ES FI FR GB GR IE IT

LI LT LU LV MC MK NL PT RO SE SI JP 2000020487 A 41 G06F-015/16

US 6496871 B1 G06F-009/54

Abstract (Basic): EP 969364 A2

NOVELTY - A first object on a first base may access a second object on a second base without knowledge of the physical address of the second object on the second base. At least one runtime system is connected to the first base and the second base. The runtime system facilitates migration of agents and objects from at least the first base to at least the second base.

DETAILED DESCRIPTION - When an object (55) is created in the Agent on Base (1) and Machine (1), its identity and location are recorded in Agent's object space (70), together with a symbolic (or remote) reference (55') to object (55). Subsequent references to object (55) may be made using symbolic reference (55'), which are handled by the system by querying the object space (70) and resolving the symbolic reference (55') to the appropriate physical location for object (55). Thus, object space (70) enables transparent access to elements in Agent, which spans across multiple physical machines.

An INDEPENDENT CLAIM is included for:

(a) a method for implementing a network-centric computer software programming system for a multi-computer network

USE - In the field of distributed and parallel computer software programming, and in particular to a software system including distributed agents which exhibits enhanced process mobility and communication and facilitates the construction of network-centric applications suited for both homogeneous and heterogeneous environments.

ADVANTAGE - Easy to program and provides an object-based encapsulation model, such as an agent, which allows the processes and state of the agent to be distributed over multiple potentially heterogeneous machines, enables transparent access of data resident on another machine and allows easy and efficient process migration, in whole or in part, among distinct machines

DESCRIPTION OF DRAWING(S) - The drawing is a conceptual diagram showing the operation of an object space in distributed agent system according to the present invention.

object (55)

Agent's object space (70)

pp; 50 DwgNo 3/17

Title Terms: DISTRIBUTE; SOFTWARE; SYSTEM; COMPUTER; NETWORK

Derwent Class: T01

International Patent Class (Main): G06F-009/46; G06F-009/54; G06F-015/16 International Patent Class (Additional): G06F-009/44

File Segment: EPI

# (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-20487 (P2000-20487A)

(43)公開日 平成12年1月21日(2000.1.21)

(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ			テーマコード(参考)
G06F	15/16	6 2 0	G06F	15/16	6 2 0 W	
	9/44	5 5 2		9/44	5 5 2	
	9/46	360		9/46	360B	

審査請求 有 請求項の数57 OL (全 41 頁)

(21)出願番号	特顏平11-47025	(71)出顧人	000004237
(22)出願日	平成11年2月24日(1999.2.24)		日本電気株式会社 東京都港区芝五丁目7番1号
		(72)発明者	スレッシュ ジャガナサン
(31)優先権主張番号	09/109412		アメリカ合衆国、 ニュージャージー
(32)優先日	平成10年6月30日(1998.6.30)		08540、 プリンストン、 インディペン
(33)優先権主張国	米国 (US)		デンス ウェイ 4 エヌ・イー・シー・
			リサーチ・インスティテューテュ・インク
			内
•		(74)代理人	100070219
			弁理士 若林 忠 (外4名)

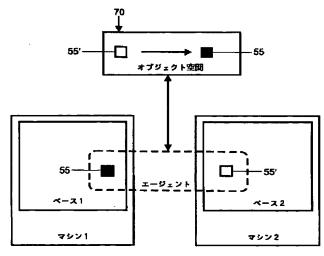
最終頁に続く

# (54) 【発明の名称】 ネットワークとして接続された複数のコンピュータマシン用の分散ソフトウェアシステム及びその実現手法

# (57) 【要約】

【課題】 エージェントがそれのタスクおよび状態を、ネットワーク内で複数の異質であってもよい物理的マシン間に分散させることができる分散ソフトウェアシステム及びその実現手法を提供する。

【解決手段】 単一のエージェントであるエージェントが、マシン1およびマシン2という2つのマシン上のベース1およびベース2という2つのベースに広がっている。オブジェクト55がベース1およびマシン1のエージェントで作られると、それの識別名称および位置がオブジェクト55に対する記号(または遠隔)参照符55とともに、エージェントのオブジェクト空間70に記録される。オブジェクト55に対するその後の参照は記号参照符55′を用いて行うことができ、システムはそれをオブジェクト空間70に問い合わせオブジェクト55についての該当する物理的位置に対する記号参照符55′を解くことで処理する。



オブジェクト 遠隔参照符

【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数のベースがあり、前記ベースの各々が、複数のコンピュータマシンのうちの1台上で、ローカルアドレス空間およびコンピュータリソースを提供する事を特徴とし、1以上のエージェントがあり、前記エージェントの各々が保護領域を構成し、該1以上のエージェントの前記保護領域が前記複数のベースのうちの1以上のベースにある事を特徴とし、

1

前記1以上のエージェントの前記保護領域内に複数のオブジェクトがあり、第1のオブジェクトが前記複数のベース中の第1のベースにあり、第2のオブジェクトが前記複数のベースにあり、第2のベースにあり、前記第1のベースにある前記第1のオブジェクトが、前記第2のベースにある前記第2のオブジェクトの物理アドレスがわからなくとも、前記第2のベースにある前記第2のベースにある前記第2のインジェクトにアクセスすることができる事を特徴とし前記第1のベースおよび前記第2のベースに関連する1以上の実行時システムであって、少なくとも前記第1のベースから少なくとも前記第2のベースまでのエージェントよびオブジェクトの移動を容易にする実行時システムとから構成される、ネットワークとして接続された複数のコンピュータマシンで用いるための分散ソフトウェアシステム。

【請求項2】 各エージェントは、さらに、1以上のサブエージェントから構成され、

該各サブエージェントは、1つのベースにあり、

該サブエージェント中のオブジェクトを保存するオブジェクトメモリーと、

該サブエージェント中のタスクフレームを保存するタス クメモリーと、

該サブエージェントが属する前記エージェントのための プログラムコードと、

サブエージェント制御ストレージとから構成され、

該サブエージェント制御ストレージは、

前記サブエージェントが属する前記エージェントを示す エージェントIDと、

オブジェクトの記号参照符を前記オブジェクトメモリー 中で前記オブジェクトの対応する物理アドレスにマップ するマッピングを有するオブジェクトテーブルと、

前記タスクメモリー中に複数のタスクスレッドポインタ を保存するタスクスタックとから構成され、

前記1以上の実行時システムは、さらに、

対応するベースにあるサブエージェントの、複数のサブ エージェント制御ストレージを管理する、各ベース用の エージェントマネージャと、

対応するベースにある複数のサブエージェントのための、複数のオブジェクトメモリーを管理する、各ベース用のオブジェクトマネージャと、

前記対応するベース以外の1以上のベースに、前記ネットワークによって前記オブジェクトを伝送するための、

前記オプジェクトを直列化する各ベース用のオプジェクト直列化器と、

プログラムコードを読み、タスクメモリーにタスクスタックを作り、前記プログラムコードを実行する、各ペース用のタスクエグゼクタと、

前記対応するベース以外の1以上のベースに、前記ネットワークによって前記タスクスタックを伝送するための、前記タスクスタックを直列化する各ベース用のタスク直列化器と、

10 前記対応するベース以外の1以上のベースでタスクエグゼクタから遠隔オブジェクトアクセスメッセージを受け取り、前記対応するベース以外の1以上のベースに対して遠隔オブジェクトアクセス要求を送る、各ベース用の遠隔アクセスコントローラと、

前記コンピュータマシンと他の前記コンピュータマシン との間の物理的通信を調整する通信システムとから構成 される請求項1に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項3】 前記プログラムコードは、前記サブエージェント内にクラスファイルとして保存される請求項2 20 に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項4】 前記実行時システムは、さらに、前記第 1のベースから前記第2のベースへのタスクの移動を容 易にする請求項2に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項5】 前記第1のオブジェクトはタスクであり、前記第2のオブジェクトはデータオブジェクトである請求項1に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項6】 前記1以上のエージェントは、さらに、 グローバルオブジェクト空間を有し、

該グローバルオブジェクト空間は、前記1以上のエージ 30 ェント内のオブジェクトの記号参照符の、前記オブジェクトの対応する物理アドレスへのマッピングを有し、それによって、前記第1のベースにある前記第1のオブジェクトは、前記第1のオブジェクトからの前記第2のオブジェクト空間の前記マッピングを用いて前記第2のオブジェクトの前記対応する物理アドレスを取得することにより、前記第2のベースにある前記第2のオブジェクトの前記物理アドレスについて知らなくとも、前記第2のベースにある前記第2のオブジェクトにアクセスを行う請求項 1に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項7】 前記オブジェクト空間は、各オブジェクトのアドレス指定用のグローバル識別記号を用いて実装される請求項6に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項8】 前記第1のオブジェクトによる前記第2のオブジェクトの前記アクセスは、1以上の引数および一つの返送値を指定するメソッド呼び出しであり該1以上の引数または返送値への記号参照符を呼び出されたメソッドに送るかまたは該メソッドから送り返すことで、該1以上の引数または返送値を識別し、該1以上の引数

該1以上の引致または返送値を識別し、該1以上の引致 50 または返送値を識別して、前記1以上の引数または返送 値の前記物理アドレスを呼び出されたメソッドに送るかまたは該メソッドから送り返す必要をなくすことで、メソッド呼び出しをネットワーク透明にする請求項1に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項9】 前記1以上のエージェントは、さらにグローバルオブジェクト空間を有し、

該グローバルオブジェクト空間は、前記1以上のエージェント内のオブジェクトの記号参照符の、前記オブジェクトの対応する物理アドレスへのマッピングを有し、それによって分散ソフトウェアシステムは、前記呼び出されたメソッドに送ったりまたは該メソッドから送り返す前記1以上の引数または返送値に対する前記記号参照符を

前記第1のオブジェクトから前記第2のオブジェクトへ の記号参照符を取得し、

前記オブジェクト空間の前記マッピングを用いて前記第2のオブジェクトの前記対応する物理アドレスを取得することにより、識別することができる請求項8に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項10】 前記オブジェクト空間は、各オブジェクトのアドレス指定用のグローバル識別記号を用いて実行される請求項9に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項11】 前記第1のオブジェクトは、前記1以上のエージェントの前記保護領域内にあって、前記第1のベース内で実行する第1のタスクであり、

前記第2のオブジェクトは、前記1以上のエージェントの前記保護領域内にあって、前記第2のベース内で実行する第2のタスクであって、前記第1のタスクおよび前記第2のタスクが同時に、それぞれ前記第1のベースおよび前記第2のベースにて、前記1以上のエージェントの同じ前記保護領域内で実行する請求項1に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項12】 各ベースは、複数のエージェントに対して同時に、前記ローカルアドレス空間および前記コンピュータリソースを提供することができる請求項1に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項13】 前記第1のベースと前記第2のベースとは、異質コンピュータマシンにある請求項1に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項14】 保護領域を有してなる1以上のエージ 40 エントであって、該1以上のエージェントの前記保護領域が複数のコンピュータマシンのうちの2以上にあるエージェントと、分散ソフトウェアシステムのプログラマーによって前記2以上のコンピュータマシン間で選択的に移動可能である前記1以上のエージェントの前記保護領域内にある複数のオブジェクトであって、第1のオブジェクトが前記2以上のコンピュータマシン中の第1のコンピュータマシンにあり、第2のオブジェクトが前記2以上のコンピュータマシンにあり、前記第1のコンピュータマシンにある前記 50

第1のオブジェクトは、前記第2のコンピュータマシンにある前記第2のオブジェクトの物理アドレスがわからなくとも、そして前記第1および第2のコンピュータマシン間での前記第1のオブジェクト又は前記第2のオブジェクトのいずれの選択的移動とも無関係に、前記第2のコンピュータマシンにある前記第2のオブジェクトにアクセスすることができるオブジェクトとから構成される、ネットワークとして接続された複数のコンピュータマシンで用いるための分散ソフトウェアシステム。

の 【請求項15】 前記第1のオブジェクトは、タスクであり、前記第2のオブジェクトは、データオブジェクトである請求項14に記載の分散ソフトウェアシステム。 【請求項16】 前記1以上のエージェントは、さらに

【請求項16】 前記1以上のエージェントは、さらに グローバルオブジェクト空間を有し、

該グローバルオブジェクト空間は前記1以上のエージェント内のオブジェクトの記号参照符の、前記オブジェクトの対応する物理アドレスへのマッピングを有し、

それによって、前記第1のコンピュータマシンにある前記第1のオブジェクトは、前記第1のオブジェクトからの前記第2のオブジェクトへの記号参照符を取得し、前記オブジェクト空間の前記マッピングを用いて前記第2のオブジェクトの前記対応する物理アドレスを取得することにより、前記第2のコンピュータマシンにある前記第2のオブジェクトの前記物理アドレスについて知らなくとも、前記第2のコンピュータマシンにある前記第2のオブジェクトにアクセスを行う請求項14に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項17】 前記オブジェクト空間は、各オブジェクトのアドレス指定用のグローバル識別記号を用いて実の 装される請求項16に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項18】 第1のオブジェクトによる第2のオブジェクトのアクセスが引数および返送値のうちの1以上を指定するメソッド呼び出しであり、

該1以上の引数または返送値への記号参照符を呼び出されたメソッドに送るかまたは該方法から送り返すことで、該1以上の引数または返送値を識別し、

該1以上の引数または返送値を識別して、前記1以上の 引数または返送値の前記物理アドレスを呼び出されたメ ソッドに送ったり該メソッドから送り返す必要を無くし てメソッド呼び出しをネットワーク透明にする、請求項 14に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項19】 前記1以上のエージェントは、さらに、グローバルオブジェクト空間を有し、

該グローバルオブジェクト空間は、前記1以上のエージェント内のオブジェクトの記号参照符の、前記オブジェクトの対応する物理アドレスへのマッピングを有し、それによって、分散ソフトウェアシステムは、前記第1のオブジェクトからの前記第2のオブジェクトへの記号参照符を取得し、前記オブジェクト空間の前記マッピン

グを用いて前記第2のオブジェクトの前記対応する物理アドレスを取得することにより、前記メソッド呼び出しの前記1以上の引数または返送値に対する前記記号参照符を前記呼び出されたメソッドに送ったりまたは該メソッドから送り返すようにすることができる請求項18に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項20】 前記オブジェクト空間は、各オブジェクトのアドレス指定を行うためのグローバル識別記号を用いて実行される請求項19に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項21】 前記第1のオブジェクトは、前記1以上のエージェントの前記保護領域内にあって、前記第1のコンピュータマシン内で実行する第1のタスクであり、

前記第2のオブジェクトは、前記1以上のエージェントの前記保護領域内にあって、前記第2のコンピュータマシン内で実行する第2のタスクであって、前記第1のタスクおよび第2のタスクが同時に、それぞれ前記第1のコンピュータマシンおよび前記第2のコンピュータマシンにて、前記1以上のエージェントの同じ前記保護領域 20内で実行する請求項1に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項22】 さらに複数のベースを有し、

各ベースは、前記複数のコンピュータマシンのうちの1台にある1以上のエージェントに対してローカルアドレス空間およびコンピュータリソースを提供し、前記1以上のエージェントは、1以上のベースにある請求項14に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項23】 前記1以上のエージェントは、少なくとも前記第1のコンピュータマシンの第1のベースにあって、加えて前記第2のコンピュータマシンの第2のベースにもあり、

前記第1のオブジェクトは、前記第1のベースにあり、 前記第2のオブジェクトは、前記第2のベースにある請 求項22に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項24】 各ベースが、複数のエージェントに対して同時に、前記ローカルアドレス空間および前記コンピュータリソースを提供することができる請求項22に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項25】 各ベースは、オペレーティングシステ 40 ムレベルのプロセスとして実行される請求項22に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項26】 前記第1のコンピュータマシンと前記第2のコンピュータマシンとは、異質である請求項14 に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項27】 複数のベースがあり、前記ベースの各々が、複数のコンピュータマシンのうちの1台にローカルアドレス空間およびコンピュータリソースを提供し、1以上のエージェントがあり、前記エージェントの各々が保護領域を構成し、該1以上のエージェントの前記保 50

護領域が複数のベースのうちの1以上のベースにあり前記複数のベースに関連する1以上の実行時システムがあり、前記複数のベース間でのエージェントおよびオプジェクトの移動を容易にする通信システムを有する実行時システムであり、前記ベース、エージェント、実行時システムとから構成される、ネットワークとして接続された複数のコンピュータマシンで用いるための分散ソフトウェアシステム。

【請求項28】 各エージェントは、さらに、1以上の 10 サブエージェントから構成され、

該各サブエージェントは、1つのベースにあり、

該サブエージェント中のオブジェクトを保存するオブジェクトメモリーと、

該サブエージェント中のタスクフレームを保存するタス クメモリーと、

該サブエージェントが属する前記エージェントのための プログラムコードと、

サブエージェント制御ストレージとから構成され、

該サブエージェント制御ストレージは、

20 前記サブエージェントが属する前記エージェントを示す エージェント I D と、

オブジェクトの記号参照符を前記オブジェクトメモリー 中で前記オブジェクトの対応する物理アドレスにマップ するマッピングを有するオブジェクトテーブルと、

前記タスクメモリー中に複数のタスクスレッドポインタ を保存するタスクスタックとから構成され、

前記1以上の実行時システムは、さらに、

対応するベースにあるサブエージェントの、複数のサブエージェント制御ストレージを管理する、各ベース用のエージェントマネージャと、

対応するベースにある複数のサブエージェントのため の、複数のオブジェクトメモリーを管理する、各ベース 用のオブジェクトマネージャと、

前記対応するベース以外の1以上のベースに、前記ネットワークによって前記オブジェクトを伝送するための、 前記オブジェクトを直列化する各ベース用のオブジェクト直列化器と、

プログラムコードを読み、タスクメモリーにタスクスタックを作り、前記プログラムコードを実行する、各ベース用のタスクエグゼクタと、

前記対応するベース以外の1以上のベースに、前記ネットワークによって前記タスクスタックを伝送するための、前記タスクスタックを直列化する各ベース用のタスク直列化器と、

前記対応するベース以外の1以上のベースでタスクエグゼクタから遠隔オブジェクトアクセスメッセージを受け取り、前記対応するベース以外の1以上のベースに対して遠隔オブジェクトアクセス要求を送る、各ベース用の遠隔アクセスコントローラと、

*0* 前記コンピュータマシンと他の前記コンピュータマシン

6

との間の物理的通信を調整する通信システムとから構成される請求項27に記載の分散ソフトウェアシステム。 【請求項29】 前記プログラムコードは、前記サブエージェント内にクラスファイルとして保存される請求項

ージェント内にクラスファイルとして保存される請求項 28に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項30】 前記実行時システムは、さらに、前記 複数ベース間でのタスクの移動を容易にする請求項28 に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項31】 前記1以上のエージェントは、さらに、第1のベースにある第1のサブエージェントおよび第2のベースにある第2のサブエージェントを同時に有し、前記第1のサブエージェントは前記第1のベースに残り、前記第2のサブエージェントは前記第3のベースに移動することによって、前記1以上のエージェントが部分的に第3のベースに移動する請求項27に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項32】 前記1以上のエージェントは、さらに、第1のベースにある第1のサブエージェントおよび第2のベースにある第2のサブエージェントを同時に有し、前記第1のサブエージェントおよび前記第2のサブエージェントの両方が併合して、一つのサブエージェントとして前記第3のベースに移動することで、前記1以上のエージェントが全体で第3のベースに移動する請求項27に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項33】 第1のベースにある前記1以上のエージェントがあり前記分散ソフトウェアシステムは、さらに、1以上のアンカー固定オブジェクトを有し、

該1以上のアンカー固定オブジェクトは、ベース依存クラスから前記第1のベースで具体化されて、該第1のベースから他のベースには永久的に移動させることができず、

前記1以上のアンカー固定オブジェクトは、前記1以上のエージェントにあり前記1以上のエージェントには、第1の移動メソッドによって、前記第1のベースから第2のベースに移動するよう指示し、それによって、前記第1のアンカー固定オブジェクトは前記第1のベースに残り、前記1以上のエージェントのうちの残りは前記第2のベースに移動する請求項27に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項34】 前記1以上のエージェントに、第2の移動メソッドによって、前記第1のベースから前記第2のベースに移動するよう指示し、それによって、前記第1のベースにある前記1以上のアンカー固定オブジェクトは、破棄され、前記1以上のエージェントのうちの残りは、前記第2のベースに移動する請求項33に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項35】 前記1以上のエージェントは、第1のベースにあり、

前記分散ソフトウェアシステムは、さらに、1以上のアンカー固定オブジェクトを有し、

該1以上のアンカー固定オブジェクトは、ベース依存クラスから前記第1のベースで具体化されて、該第1のベースから他のベースには永久的に移動させることができず、

前記1以上のアンカー固定オブジェクトは、前記1以上のエージェントにあり前記1以上のエージェントには、第1の移動メソッドによって、前記第1のベースから第2のベースに移動するよう指示し、それによって、前記第1のアンカー固定オブジェクトは、破棄され、前記1以上のエージェントのうちの残りは、前記第2のベースに移動する請求項27に記載の分散ソフトウェアシステム

【請求項36】 前記1以上のエージェントは、第1のベースにあり、

前記分散ソフトウェアシステムは、さらに、前記第1のベースから他のベースへの移動が一時的にできない1以上のピン固定オブジェクトを有し、

該1以上のピン固定オブジェクトは、前記1以上のエー ジェントにあり、

20 前記1以上のエージェントには、第1の移動メソッドに よって、前記第1のベースから第2のベースに移動する よう指示し、それによって、前記第1のピン固定オブジ ェクトは、前記第1のベースに残り、前記1以上のエー ジェントのうちの残りは、前記第2のベースに移動する 請求項27に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項37】 前記1以上のエージェントには、第2の移動メソッドによって、前記第1のベースから前記第2のベースに移動するよう指示し、それによって、前記第1のベースにある前記第1のピン固定オブジェクトは破棄され、前記1以上のエージェントのうちの残りは、前記第2のベースに移動する請求項36に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項38】 前記1以上のエージェントが第1のベースにあり、

前記分散ソフトウェアシステムは、さらに、前記第1のベースから他のベースへの移動が一時的にできない1以上のピン固定オブジェクトを有し、

該1以上のピン固定オブジェクトは、前記1以上のエージェントにあり、

が記1以上のエージェントには、第1の移動メソッドによって、前記第1のベースから第2のベースに移動するよう指示し、それによって、前記第1のベースにある前記第1のピン固定オブジェクトは破棄され、前記1以上のエージェントのうちの残りは前記第2のベースに移動する請求項27に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項39】 前記1以上のピン固定オブジェクトを ピン固定解除することで、該ピン固定解除オブジェクト を前記第1のベースから他のベースに移動できるように して、それによって、前記1以上のエージェントが前記 50 第1のベースから前記第2のベースに移動するよう指示 された時に、前記第1のベースにある前記ピン固定が解除されたオブジェクトが前記第2のベースに移動できるようにすることができる請求項36に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項40】 第1のベースにある第1のエージェントが、第2のベースにある第2のエージェント中のオブジェクトに対する参照符を持ち、前記第1のエージェントが前記第1のエージェントの参照符と共に第3のベースに移動した後に、前記第1のエージェントの参照符が有効のまま残る請求項27に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項41】 第1のベースにある第1のエージェントが、第2のベースにある第2のエージェント中の第1のオブジェクトに対する参照符を持ち、前記第2のエージェントが前記第1のオブジェクトと共に第3のベースに移動した後、第2のオブジェクトが作られて、前記第1のベースから前記第3のベースにある前記第1のオブジェクトの実際の位置への転送アクセスが可能となることで、前記第1のエージェントの参照符が有効のまま残る請求項27に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項42】 第1のベースから、第2のベースにある第1のオブジェクトにメソッドを呼び出すための第1のメソッド呼び出しプロトコルであって、該メソッドが前記第1のベースから前記第2のベースに伝送され、該方法が前記第1のオブジェクトがある前記第2のベース上で実行されるプロトコルと、

前記第1のベースから、前記第2のベースにある第2のオブジェクトにメソッドを呼び出すための第2のメソッド呼び出しプロトコルであって、該メソッドが、前記第2のオブジェクトのメソッドに対応する前記第1のベース上の共ソッドコードおよび前記第2のベース上の前記第2のオブジェクトに対する遠隔参照符を用いて、前記第1のベース上で実行されるプロトコルとを、

さらに有してなる請求項27に記載の分散ソフトウェア システム。

【請求項43】 前記第2のオブジェクトの方法に対応する前記第1のベース上のメソッドコードは、前記第1のベース上のクラスファイルで保存される請求項42に記載の分散ソフトウェアシステム。

【請求項44】 オブジェクトクラスとエージェントクラスとベースクラスとタスククラスとを含む複数のオブジェクト指向クラスを定義する段階と、

選択されたオブジェクトインスタンスを前記ベースクラスで指定された位置まで移動させる前記オブジェクトクラスでのオブジェクト移動メソッドを定義する段階と、エージェント内の全てのオブジェクトインスタンスおよびタスクインスタンスの移動を含む、選択されたエージェントプロセスを前記ベースクラスで指定された位置まで移動させる前記エージェントクラスでのエージェント移動メソッドを定義する段階と、

該エージェントクラスに従って第1のエージェントプロセスを具体化する段階であって、該第1のエージェントプロセスが複数のタスクインスタンスおよびオブジェクトインスタンスを含み、複数のコンピュータマシン間に分散している段階と、

前記第1のエージェントプロセス内で、前記オブジェクト移動メソッドと前記エージェント移動メソッドとを実行する段階とを有する、複数のコンピュータマシンからなるネットワークで用いるためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

【請求項45】 さらに、タスクインスタンスに示される選択されたタスクを前記ベースクラスで指定された位置まで移動させる前記タスククラスでのタスク移動メソッドを定義する段階を有する請求項44に記載のコンピュータネットワークのためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

【請求項46】 さらに、前記ベースクラスに従って複り数のベースインスタンスを具体化する段階であって、前記第1のエージェントプロセスを2以上のベース上で同時に実行し、各ベースが前記複数のベースインスタンスのうちの一つによって指定される段階を有する請求項44に記載のコンピュータネットワークのためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

【請求項47】 さらに、前記ベースクラスに従って複数のベースインスタンスを具体化する段階であって、前記第1のエージェントプロセスのオブジェクトインスタンスは2以上のベースに同時にあり、各ベースは前記複数のベースインスタンスのうちの一つによって指定される段階を有する請求項44に記載のコンピュータネットワークのためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

【請求項48】 さらに、前記ベースクラスに従って複数のベースインスタンスを具体化する段階であって、前記第1のエージェントプロセスのタスクインスタンスは2以上のベースで同時に実行し、各ベースは前記複数のベースインスタンスのうちの一つによって指定される段40 階を有する請求項44に記載のコンピュータネットワークのためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

【請求項49】 さらに、前記ベースクラスに従って第 1のベースインスタンスを具体化する段階と、

前記エージェントクラスに従って第2のエージェントプロセスを具体化する段階であって、前記第1および第2のエージェントプロセスが、前記第1のベースインスタンスによって指定されたベース上で同時に実行する段階とを有する、

50 請求項44に記載のコンピュータネットワークのための

ある段階と、

| 11| ネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラ ミングシステムの実現手法。

【請求項50】 さらに、第1のベースインスタンスによって指定された第1のベースにあるエージェントプロセスの選択された一部を、第2のベースインスタンスによって指定された第2のベースに移動させる前記エージェントクラスでの部分的エージェント移動メソッドであって、前記エージェントプロセスの前記選択された一部内の前記第1のベース上の全てのオブジェクトインスタンスおよびタスクインスタンスの移動を含むメソッドを定義する段階を有する請求項44に記載のコンピュータスットワークのためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

【請求項51】 さらに、第1のベースインスタンスによって指定された第1のベースにある選択されたエージェントプロセス全体を、第2のベースインスタンスによって指定された第2のベースに移動させる前記エージェントクラスでの全体エージェント移動メソッドであって、前記選択されたエージェントプロセス全体内の前記第1のベース上の全てのオブジェクトインスタンスおよびタスクインスタンスの移動を含むメソッドを定義する段階を有する請求項44に記載のコンピュータネットワークのためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

【請求項52】 さらに、前記ベースクラスに従って第 1のベースを具体化する段階と、

前記エージェントクラスに従って第2のエージェントプロセスを具体化する段階であって、前記第2のエージェントプロセスが前記第1のベースに少なくとも部分的にある段階と、

ベース依存オブジェクトクラスからのアンカー固定オブジェクトを具体化する段階であって、該アンカー固定オブジェクトがベースインスタンスによって指定された第1のベースにある第2のエージェントプロセスと関連し、他のベースに移動させることができない段階と、

前記第2のエージェントプロセスをベースインスタンスによって指定された別のベースに移動させる前記エージェントクラスにおけるエージェント移動メソッドであって、前記アンカー固定オブジェクトを除く前記第2のエージェントプロセス内の全てのタスクインスタンスおよ 40 びオブジェクトインスタンスの移動を含む移動メソッドを定義する段階とを有する、

請求項44に記載のコンピュータネットワークのためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

【請求項53】 さらに、前記ベースクラスに従って第 1のベースを具体化する段階と、

前記エージェントクラスに従って第2のエージェントプロセスを具体化する段階であって、前記第2のエージェントプロセスが前記第1のベースに少なくとも部分的に

前記オブジェクトクラスに従って第1のオブジェクトを 具体化する段階であって、該第1のオブジェクトが前記

第2のエージェントプロセス内にある段階と、 前記第1のオブジェクトを前記第1のベースにピン固定

前記第1のオフジェクトを前記第1のベースにピン固定 する段階と、 前記第2のエージェントプロセスを前記第1のベースか

ら前記ペースクラスによって指定された別のペースに移動させる前記エージェントクラスにおけるエージェント 10 移動メソッドであって、前記ピン固定された第1のオブジェクトを除く前記第2のエージェントプロセス内の全てのタスクインスタンスおよびオブジェクトインスタンスの移動を含む移動メソッドを定義する段階とを有する、

請求項44に記載のコンピュータネットワークのためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

【請求項54】 さらに、前記ベースクラスに従って第 1のベースおよび第2のベースを具体化する段階と、

20 前記第1のベース上で前記タスククラスに従ってタスクを具体化する段階と、

前記第2のベース上で前記オブジェクトクラスに従って、メソッドを有するオブジェクトを具体化する段階と.

前記第1のベース上のタスクからの前記第2のベース上の前記オブジェクトの前記メソッドの呼び出しが、前記第1のベースから前記第2のベースへの前記メソッドの伝送および前記第2のベース上での前記メソッドの実行を含む、メソッド呼び出しプロトコルを定義する段階とを有する、

請求項44に記載のコンピュータネットワークのためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

【請求項55】 さらに、前記ベースクラスに従って第1のベースおよび第2のベースを具体化する段階と、前記第1のベース上で前記タスククラスに従って、タスクを具体化する段階と、

前記第2のベース上で前記オブジェクトクラスに従って、メソッドを有するオブジェクトを具体化する段階と、

前記第1のベース上のタスクからの前記第2のベース上の前記オブジェクトの前記メソッドの呼び出しが、前記オブジェクトの前記メソッドに対応する前記第1のベース上のメソッドコードおよび前記第2のベース上の前記オブジェクトに対する遠隔参照符を使用しての前記第1のベース上での前記メソッドの実行を含む、メソッド呼び出しプロトコルを定義する段階とを有する、

請求項44に記載のコンピュータネットワークのためのネットワーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手法。

1 '

前記オブジェクトの前記メソッドに対 【請求項56】 応する前記第1のベース上の前記メソッドコードを、前 記第1のベース上のクラスファイルに保存する請求項5 5に記載のコンピュータネットワークのためのネットワ ーク指向コンピュータソフトウェアのプログラミングシ ステムの実現手法。

【請求項57】 前記複数のコンピュータマシンの1以 上のサブセットが異質である請求項44に記載のコンピ ュータネットワークのためのネットワーク指向コンピュ ータソフトウェアのプログラミングシステムの実現手 法。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、分散および並列の コンピュータソフトウェアプログラミングの分野に関 し、特に、プロセス移動性および通信について強化さ れ、均質および異質のネットワーク環境のいずれにも適 したネットワーク中心のアプリケーション構築に役立つ 分散エージェントを含むソフトウェアシステムに関す る。

#### [0002]

【従来の技術】分散コンピュータシステムではこれま で、別個のコンピュータまたは「マシン」の集合間での データの分割および伝送に関する問題に主眼が置かれて きた。通常これらのシステムは、2つの方法のいずれか で、コードの分散およびアクセスを可能とするものであ る。例えば、クライアントサーバーシステムでは、各マ シンは、そのマシンで見出されるリソースを制御するコ ードを保有している。他のシステムでは、同一のコード ・イメージが全てのマシンに見られる。いずれの場合 も、遠隔箇所での操作を呼び出すために、何らかの形の メッセージパッシングが用いられる。

【0003】従来、プロセス移動性(すなわち、あるマ シンから別のマシンへと実行プロセスを移動させるこ と) は、あまり重要な問題ではなかった。クライアント サーバーに基づくシステムではプロセス移動性は本質的 に無関係なものである。タスクは重く(すなわち、非常 に多くの状態を有する)、制御リソースは特定のマシン 上にある。全てのマシンが同一のコード・イメージを共 有するシステムでは、プロセス移動性を用いて、局所性 および負荷平衡を向上させることで、性能を高めること ができる。しかしながら、タスクは通常重い処理を実行 するために、タスクの移動は不可能なものとなってい る。さらに、現在までに、単純で理解しやすい意味論を 有する有効なタスク移動の方針は得られていない。

【0004】最近、分散コンピュータシステムの実現に おいて、プロセス移動性が徐々に重要になりつつある。 プロセス移動性が向上することで、計算がそれ自体で再 構成できるようになり、 データの局所性を高め、非局

くつかの分散システムモデルが開発されて、ある種のプ ロセス移動手段を提供している。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】命令形グルーシステム 既存の命令プログラミング言語に対するシームレス拡張 として動作し、その既存言語に対する分配および通信支 援を加える命令形「グルー」システムが開発された。残 念ながら、命令言語での計算には、まさに分散プログラ ムが回避すべき共有グローバルデータへの頻繁な変更を 10 伴ってしまう。その問題を取り扱うべく、分散共有メモ リー(すなわち、「DSM」)および遠隔手続き呼び出 し(すなわち、「RPC」)という2つの基本的アプロ ーチが開発された。

【0006】DSMを用いた場合、計算の分散性はプロ グラマーにはほとんどわからないが、実装の複雑さは、 メッセージパッシングを用いるシステムの場合より明ら かに大きい。概念的には、あらゆるデータがグローバル アドレスに関連している。そこで、スレッド (thread) がどのマシンで実行されようとプログラムの挙動には影 20 響を与えない。そこで、グローバルアドレスの参照解決 は、そのアドレスを「所有する」マシンに対する遠隔通 信の中で行われる。DSMは分散環境での命令言語の並 列言語を実現する機構を提供するが、プログラマーは、 一貫性および整合性がどのように実現されるかを制御で きない。特に、データおよびタスクの分散はインプリメ ンテーションによって暗黙に処理され、プログラムによ って明示的には管理されないことから、プロセス移動性 の問題は、ほとんど無関係となる。DSMはプログラミ ングを単純化するものであるが、分配および通信を陽的 に制御する機構と併用すると、さらに有効になると考え られる。

【0007】RPCは、プログラムを、それぞれがそれ 自体のアドレス空間で動く別個の部分に分割する方法を 提供するものである。DSMの場合とは異なりRPC通 信は、プログラムが陽的であることから、プログラマー はコストに対して完全な制御を行う。しかしながら、R PCの意味論は、通常の手続き呼出しの場合とはかなり 異なっている。詳細には、手続きPが手続きQに対して RPC呼び出しを行う場合、Qに対する引数は直列化さ れ、計算を実行すべきマシンに送られる。アプリケーシ ョンプログラムにリンクされた手続きに対するスタブジ エネレータが、表現変換およびメッセージ化の取り扱い を担当する。遠隔手続きに送られた引数は、コピーによ って送られる。それゆえ、呼出し元と呼び出し先との間 の通信には、共用構造体に対する副作用はもはや使うこ とができない。結果的に、命令プログラムを大幅に変更 して、RPCを使用する分散環境で動作するようにしな ければならない。結果的に、RPC意味論を用いる分散 エージェントシステムのプログラミングは、逐次型マシ 所通信事象が行われる回数を低減することができる。い 50 ンでの逐次プログラミングよりかなり複雑かつ巧妙なも

のとなる。

【0008】プロセス移動性、すなわち一連の制御(ま たはタスク) をそれが関連する状態とともに移動させる 能力は特に難しいものである。それらの言語が命令的性 質のものであるということは、プログラム中で認められ るかなりのパーセントのデータがグローバルでなければ ならないことを意味している。RPCを用いない場合、 プロセス間の通信は副作用を介して行わなければなら ず、割り振りおよびコピーを介しては行わない。そこ で、移動性プロセスを有することの利点は大きく低下す る。概念的には、プロセスは状態を持たないことから、 これらの言語では非常に移動性が高いが、グローバル (共用) データを頻繁に参照しなければならないことか ら、プロセス移動が有用なのは、それらプロセスがアク セスするデータが、そのデータを要求するプロセスとと もに移動する場合のみである。グローバルデータはいく つかのプロセス間で共有されている可能性があることを 考慮すると、命令言語でのデータおよびコードの暗黙的 結合は、それらの言語におけるプロセス移動性の有用性 を大きく低下させるものである。

ネットワーク中心的なオブジェクトに基づく言語 最近、新しい計算パラダイムへの移行が起こっている。 実行プログラムの位置を、物理的な単一プロセッサ上の 単一のアドレス空間として、あるいは1組のプロセッサ 間に分配された独立のプログラムの集合体として見なす のではなく、Javaのような並列性を持ったネットワ ーク指向のオブジェクトに基づく言語が登場すること で、強力な選択肢が提供されるようになった(J. Goslin g et al., The Java Language, Specification, Sun Mic rosystems, Inc.. (1995) 参照; 当該参考資料は明白に本 明細書に含まれるものとする)。可搬性のある分散型バ ーチャルマシンの上で同時に複数の制御スレッドを実行 できるようにすることで、Javaのようなネットワー クを意識した言語は、異質プロセッサ集合間で単一のプ ログラムをシームレスに分配することができるような計 算手法を提示する。実行前に同一コードが全てのマシン に常駐していることが必要な分散システムとは異なり、 Javaのようなコード移動型言語によって、新たなコ ードを既存の実行プロセスに転送しリンクさせることが できる。この特徴によって、従来の分散システムでは不 可能な形で、動的なアップロード機能を行うことができ る。Javaは、「オプジェクト」として知られる計算 ユニットを組み込んでいる。一つのオブジェクトには、 インスタンス変数と呼ばれるデータ集合とそのインスタ ンス変数に基づいて動作するメソッドと呼ばれる一組の 操作が含まれる。オブジェクトの状態(すなわち、イン スタント変数)は、オプジェクトの外部から、公然と見 ることができるメソッドによってアクセスおよび操作さ れる。このオブジェクト指向プログラムは自然な形のカ プセル化を提供することから、分散環境に非常に適して 50 も重要なものは、クライアントとサーバーへのおよびク

16

いる。オブジェクトは、共有のリソースおよびサービス に対して規制されたアクセスを提供する。分散グルー言 語とは対照的に、Javaの分散拡張によって、基本型 と同様にオブジェクトも通信することができる。さら に、Java/RMIなどのある種の実装によっては、 コードを、遠隔位置にあるアドレス空間に動的にリンク させることができる。

【0009】Javaの主要な目的は分散環境でのコー ド移動を支援することにあることから(コード移動で は、移動するコード中の命令が操作するデータの移動に ついては仮定していないことから、コード移動はプロセ ス移動性とは概念的に異なるものであることは留意すべ き点である)、その言語は、分散ネットワークにおける 異なるマシン上のプロセスが通信を行うことができるよ う、ソケット機構を提供する。しかしながらソケット は、低レベルのネットワーク通信の抽象化である。ソケ ットを用いるアプリケーションは、そのネットワーク層 の上にアプリケーションレベルのプロトコルを積み重ね なければならない。アプリケーションレベルのプロトコ 20 ルは、メッセージのエンコードおよびデコード、型のチ エックや照合の実行などを担当する。その処理手順は誤 りを犯しやすく、扱いにくいことが認められている。さ らに、Javaは、全体プログラムの移動のみをサポー トしている。異なるマシン間では、制御スレッドを転送 することはできない。

【0010】RPCは、ソケットを使用する上で必要な 低レベルの詳細を抽象化する一つの方法を提供する。し かしながらRPCは、オプジェクトオリエンテッドシス テムに対する適合性が低い。例えばJavaでは、通信 はオブジェクト間で起こり、手続き自体では起こらな い。例えばウォルラスらの報告(A. Wollrath et al... Java-Centric Distributed Computing" IEEE Micro. Vo 1.2, No.72, pp.44-53 (May 1997) ) に記載されている Java/RMIは、Javaの逐次実行コアによって 定義されるオブジェクト意味論用に作られたRPCの一 種である。ローカルと遠隔の計算を分離するための基礎 として手続き呼び出しを使用する代わりに、Java/ RMIはオブジェクトを使用する。遠隔計算は、遠隔オ ブジェクトについての手続きを呼び出すことで開始され 40 る。クライアントは、自身のマシンにある代用オブジェ クトを介して遠隔オブジェクトにアクセスする。そのオ ブジェクトは、コンパイラによって自動的に発生するも のであり、引数などの整列を扱うコードにコンパイルさ れる。他のあらゆるJavaオブジェクト同様、遠隔オ プジェクトはファーストクラスであり、手続き呼び出し 引数として送ることができるか、あるいは手続き呼び出 しからの結果として返送することができる。Java/ RMIは、命令言語の分散拡張または分散グルー言語で は利用できない多くの特徴をサポートする。その中で最

ライアントとサーバーからの振る舞いを伝送できるとい うものである。何らかの抽象化を定義する遠隔インター フェース【について考えてみる。サーバーは、このイン ターフェースを実装して、ある特定の振る舞いを提供す ることができる。クライアントが最初にこのオブジェク トを要求すると、その実装を定義するコードを得る。す なわち、クライアントとサーバーが処理方針について一 致している限りにおいて、その処理方針を実装するのに 使用される特定の機構は動的に変更することができる。 クライアントは、タスクとしてパッケージ化することで サーバーに振る舞いを送り、それをサーバー側で直接実 行することができる。そして、実行する手続きがサーバ 一上に見つからない場合、それはクライアントから入手 する。そうして遠隔インターフェースが、分散したマシ ン集合間で状態とともに実行可能な内容を動的に送るた めの強力な手段を提供する。Java/RMIによっ て、Java集合にあるマシン間でデータおよびコード の通信を行うことができる。そのような拡張によって、 Javaプログラマーは、マシン間を移動する単一のモ ノリシックユニット (アプレット (applets) の形等 で)としてだけでなく、マシン集合間で区画される分散 エンティティとして、計算を見ることができる。アーキ テクチャー非依存型バーチャルマシンを使用すること で、一つのプロセスからの情報を、各プロセスが実行し ているマシンやそれらのピースを連結する基礎となるネ ットワークのインフラストラクチャーについてあまりわ からなくとも、別のプロセスに送ることができる。

17

【0011】しかしながら、Java/RMIは使うのが困難な場合がある。遠隔オブジェクトは、暗黙的にグローバルハンドルまたはIDと関連していることから、ノードを介してコピーされることは決してない。しかしながら、遠隔オブジェクト手続き呼び出しで遠隔オブジェクトではない引数は、ほとんどRPCの場合と同様にコピーされる。結果的に、遠隔呼び出しは、構文的には同一に見えたとしても、ローカル呼び出しとは異なる意味論を有する。Javaが非常に命令的であるということは、分散プログラムを注意深く作成して、共有データの望ましくないコピーのために予想外の挙動が行われるのを回避しなければならないということである。

【0012】さらに、JavaとJava/RMIのいずれによっても、オブジェクトは、複数の異質マシンに同時に広がることはできない。各オブジェクトは、ある時間にはただ一つのマシンのみにある。結果的に、単一オブジェクトのカプセル化内にある複数マシンでの真の同時実行は不可能である。さらに、代表的なRPCシステムのように、RMIを用いるタスク間の通信はコピーを介してのものである。そうして、Java/RMIプログラムの意味論は、構文的に類似しているJavaプログラムとは全く異なったものとなる場合がある。

エージェント言語

RPCおよびジャバ以外に、ネットワーク内で計算およ びデータが自由に移動できるようにするエージェント言 語に関して、多くの提案が行われている。概念的には、 エージェントは計算(すなわちタスク)および移動性の (すなわち、マシンの分散ネットワーク内を自由に移動 することができる) 関連データのカプセル化である。 【0013】例えば、アグレッツ(Aglets;例えば、D. B. Lange et al., "Programming Mobile Agents in Java-With The Java Aglet API", IBM, URL= http:///www.tr l. ibm. com/aglets/agletbook, (1998) に記載) は、J ava/RMIインターフェースとセキュリティマネー ジャを用いて移動可能で安全なエージェントシステムを 達成するJava移動型エージェントシステムである。 しかしながら、アグレッツによっては、エージェントの 状態は、複数の異質マシンに同時に広がることはでき ず、エージェントの移動には、エージェント全体が一つ のマシンから別のマシンへと移動する必要がある。 【0014】他の移動型エージェント言語を2つ挙げる とテレスクリプト(Telescript) およびオデッセイ(Od yssey) がある (J. White, "Mobile Agents White Pape

r", General Magic, URL = http://www.generalmagic.c om/technology/techwhite-paper, html (1998); "Intro duction to the Odyssey API, "General Magic, URL =h ttp://www.generalmagic.com./agents/odysseyIntro.pd f (1998) 参照)。テレスクリプトもオデッセイもその いずれのエージェントも実行中に移動することができる が、そのようなエージェントの状態は、ある瞬間には単 ーのマシンにしか存在できない。従って、テレスクリプ トおよびオデッセイというエージェントでは分散した状 態になることはできない。エージェントが移動する場合 には、それの完全な状態が一緒に移動することが必要で ある。この制限によって、機能性と効率が大幅に低下す る。オデッセイの場合、ヒープの中で見出される状態の みが移動することができ、スタック、プログラムカウン タおよびレジスタの状態はいずれも失われる。テレスク リプトにも同様の制限がある。

【0015】移動計算を支援する他のシステムには、Agent Tcl: D. Kotz et al., "AGENT TCL": Targeting the Needs of Mobile Computers," I 40 EEEInternet Computing, Vol. 1, No. 4, pp. 58-67 (1997)参照)およびARA (H. Peine et al., "The Archit ecture of the ARA Platform for Mobile Agents," Proceedings of the First International Workshop on Mobile Agents (K. Rothermel et al., eds.), pp. 50-61 (1997)参照)があり、これらの基本言語は元々Tclであったが、最近Javaのサポートを得られるようになったものである。オデッセイおよびアグレッツの場合同様、これらのシステムでも、エージェントが分散状態を有することは禁止であり、あるエージェントが別のマシンにあるデータに透明にアクセスできるような基盤は

提供されない。

【0016】異質ネットワーク内でのコードおよびデー タの移動を可能とする他のプログラミング言語を2つ挙 げると、オブリーク(Obliq; L. Cardelli, "A Languag e with Distributed Scope," Proceedings of the 22nd ACM Symposium on Principles of Programming Langua ges, pp. 286-298 (1995) 参照) およびカリ (Kali; H.C ejtin et al., "Higher-Order Distributed Objects." ACM Transactions on Programming Languages and Syste ms, Vol. 17, No. 5, pp. 704-739 (1995) 参照) がある。 オブリークの逐次的意味論は委任に基づくオブジェクト システムであるが、カリはリスプ (Lisp) の高次のレキ シカルスコープ型言語であるスキーム (Scheme; W. Cli nger et al., eds. "Revised Report on the Algorithm ic Language Scheme," ACM Lisp Pointers, Vol. 4, No. 3, pp. 1-55 (July 1991) 参照) の上に構築されたもの である。しかしながら、これら2つのいずれのシステム も、エージェントの明瞭な概念を持たない。オブリーク は透明な参照を支援するものであるが、それは、オブジ ェクトが移動できる条件を厳しく制限することで行われ るものである。さらに、オブリークは、エージェントな どの分散アドレス空間の概念を提供するものではない。 カリは、遠隔参照での全ての操作が明示的に行われるこ とを要求するものである。オブリーク同様にカリは、オ ブジェクトに基づくカプセル化モデルを支援しない。こ れらの制限によって、オブリークおよびカリは、移動型 アプリケーションを有する大型の分散システムには適合 しなくなる。

19

【0017】従って、プログラミングが容易であって、(1)プロセスおよびエージェントの状態を複数の異質であっても良いマシンで分散させることができる、エージェントなどのオブジェクトに基づくカプセル化モデルを提供し、(2)別のマシンにあるデータの透明なアクセスを可能とし、(3)別個のマシン間で、全体もしくは部分的に、容易かつ有効なプロセス移動を可能とする、分散型計算システムがなお必要とされている。

【0018】従って、本発明の主たる目的は、エージェントがそれのタスクおよび状態を、ネットワーク内で複数の異質であってもよい物理的マシン間に分散させることができる分散エージェントシステムを提供することにある。

【0019】本発明の別の目的は、別個の物理的マシンにあるオブジェクトを含むエージェント内のオブジェクトへの参照で、そのオブジェクトの物理的な位置もしくはアドレスを知る必要がない、ネットワーク透明である分散エージェントシステムを提供することにある。

【0020】本発明のさらに別の目的は、エージェント内でのオブジェクト参照が、プログラマーおよびエージェントに対して透明であるシステムによって解決される分散エージェントシステムを提供することにある。

【0021】本発明のさらに別の目的は、選択可能で、 位置独立の方法実行を提供する分散エージェントシステムを提供することにある。

【0022】本発明のさらに別の目的は、別個のマシン間での全体もしくは部分的な容易かつ有効な実行時プロセス移動を可能とする分散エージェントシステムを提供することにある。

【0023】本発明のさらに別の目的は、プログラミングが容易である分散エージェントシステムを提供するこ10 とにある。

【0024】本発明の他の目的は、添付の図面を参照しながらの以下の説明を考慮することで、より容易に明らかになろう。

[0025]

【課題を解決するための手段】概して、本発明によれ ば、ネットワークとして接続された複数のコンピュータ マシンで用いるための分散ソフトウェアシステムが提供 される。そのシステムは、複数のベースを有し、各ベー スは複数のコンピュータマシンのうちの1台上でローカ ルアドレス空間およびコンピュータリソースを提供す る。保護領域を有してなる1以上のエージェントが提供 され、その1以上のエージェントの保護領域は複数のベ ースのうちの1以上のベースにある。1以上のエージェ ントの保護領域内には、複数のオブジェクトが含まれて おり、第1のオブジェクトは複数のベース中の第1のベ ースにあり、第2のオブジェクトは複数のベース中の第 2のベースにある。第1のベースにある第1のオブジェ クトは、第2のベースにある第2のオブジェクトの物理 アドレスがわからなくとも、その第2のベースにある第 2のオプジェクトにアクセスすることができる。 最後 に、1以上の実行時システムが第1のベースおよび第2 のベースに接続されている。その実行時システムは、少 なくとも第1のベースから少なくとも第2のベースまで のエージェントおよびオブジェクトの移動をサポートす るものである。

【0026】別の実施態様では、システムは保護領域を有する1以上のエージェントを有してなることができ、その場合、1以上のエージェントの保護領域は複数のコンピュータマシンのうちの2以上のコンピュータマシンのうちの2以上のコンピュータを変数のオブジェクトが含まれ、第1のオブジェクトは上記2以上のコンピュータマシンのうちの第1のマシンにあり、第2のオブジェクトは上記2以上のコンピュータマシンのうちの第2のマシンにある。オブジェクトは、システムのプログラマーによって、2以上のコンピュータマンの間で選択的に移動可能である。第1のコンピュータマシンにある第1のオブジェクトは、位置透明的またはネットワーク透明的な形で、第2のコンピュータマシンにある第2のオブジェクトにアクセスすることができる。

50 すなわち、第2のコンピュータマシンにある第2のオブ

ジェクトの物理アドレスがわからなくとも、ならびに第 1 および第 2 のコンピュータマシン間で第 1 のオブジェクト又は第 2 のオブジェクトのいずれが選択的に移動するかとは無関係に、それを行うことができる。エージェントは移動可能であり、ネットワークにおける他のいかなるマシンにも、全体もしくは部分的に移動することができる。さらに、ネットワーク内のマシンは同質もしくは異質であることができる。

21

【0027】本発明にはさらに、複数のコンピュータマ シンを有するネットワーク用のネットワーク中心コンピ ュータソフトウェアプログラミングシステムを実現する 方法が含まれる。その方法は、オブジェクトクラス、エ ージェントクラス、ベースクラスおよびタスククラスを 含む複数のオブジェクト指向クラスを定義する段階;選 択されたオブジェクトインスタンスをベースクラスで指 定された位置まで移動させるオブジェクトクラスでのオ ブジェクト移動メソッドを定義する段階:タスクインス タンスに示される選択されたタスクをベースクラスで指 定された位置まで移動させるタスククラスでのタスク移 動メソッドを定義する段階:エージェント内の全てのオ 20 ブジェクトインスタンスおよびタスクインスタンスの移 動を含む、選択されたエージェントプロセスをベースク ラスで指定された位置まで移動させるエージェントクラ スでのエージェント移動メソッドを定義する段階:その エージェントクラスに従って第1のエージェントプロセ スを具体化する段階であって、第1のエージェントプロ セスは複数のタスクインスタンスおよびオブジェクトイ ンスタンスを有し、上記複数のコンピュータマシン間で 分散している段階;ならびに、上記第1のエージェント プロセス内で、上記オブジェクト移動方法、上記タスク 移動方法および上記エージェント移動方法を実行する段 階を含むものである。そうして、本発明は、ネットワー クの各種マシン間に分散したエージェントの一部もしく は全体の移動を提供するものである。従って、本発明の 各分散エージェントは、ネットワークのマシン中の1 台、数台もしくは多数台間に分散されて、操作の同時性 を高くすることができ、しかも同時に、エージェント内 のタスクおよびデータ(それ自体、ネットワークのマシ ン間に分散されていてもよい)を、そのネットワークで 動作する他のタスクおよびデータならびにそのようなタ スクおよびデータが存在する同一マシンでのそのタスク およびデータによる障害から保護する、保護されたカプ セル化ソフトウェア構造を維持することができる。その ようなエージェントの移動は、プロセス実行中であって も簡単であり、ネットワークを通じて一貫性を保ってい る。具体的には、エージェント自体に対する事前の通知 なしに移動させた後に、他のエージェントがある特定の エージェントに対して継続してアクセスすることができ る。

[0028]

【発明の実施の形態】一般に、本発明は、オブジェクト指向言語で実現される。例えば本発明は、Java言語との関連で実行することができる。本明細書での説明を容易にするため、言語シンタックスおよびコア意味論の説明は、Javaに似せた形式で行い、Javaの用語を用いるが(例えば、「静的メソッド」、「インスタンスフィールド」、「Self」など)、それらは文脈から明らかになろう。しかしながら、本発明は、Javaでの実現に限定されるものではなく、いかなるオブジェクト指向言語であっても好適なものでは実現可能であることは留意すべき点である。

【0029】以下の記載について理解しやすくする上で、次の定義が有用である。

【0030】「オブジェクト」:オブジェクトとはクラスのインスタンスであり、あらゆる種類の情報についての基本的保存単位を代表するものである。

【0031】「オブジェクト空間」:オブジェクト空間とは、互いに自由に参照することができるオブジェクトおよびタスクの集合である。

7 【0032】「保護領域」:保護領域とは、その保護領域の外部で実行する計算によって、その中でのデータへの不正アクセスを防止するソフトウェア構造である。

#### 基本的構造

先ず、本発明の特有の分散エージェントモデルの基本的な構成要素を描いた図1について説明する。マシン10 aおよび10 bなどのような複数のノードまたはマシン10が、通信インターフェース20を介して互いに接続されていることで、ネットワーク25を形成している。マシン10 aおよび10 bは、同質もしくは異質のマシンであることができる。各マシンには、ベース30 a、30 bおよび30 cなどの1以上の「ベース」30がある。エージェント40 a、40 bおよび40 cなどのエージェント40 もあり、それらの各エージェントは1以上のベース30上で動作する。

【0033】各ベース30は固有の識別記号を有し、マシン10にローカルアドレス空間およびリソースを提供する。各ベースは例えば、UNIXプロセスまたはウィンドウズプロセスなどのオペレーティングシステムレベルのプロセスとして実現される。最も簡単な場合、ベースは一つのプロセッサ上で動作する。しかしながら、共有メモリーマイクロプロセッサで可能なように、実対象のオペレーティングシステムによって複数プロセッサでプロセスを実行可能となる場合には、一つのベースを複数プロセッサ上で動作させることもできる。更に、複数のベースを同一のマシン上で動作させることもできる。例えば、図1に示すように、ベース30bおよび30cは同一のマシン10b上で動作している。

【0034】各エージェント40は、グローバルオブジェクト空間および保護領域の両方として作用する移動性 50 ソフトウェア要素である。エージェント40は、いずれ

分散性が重要な利点を提供する。具体的には、特定エージェントのオプジェクト空間内のオプジェクトは、それがどのベースにあるかとは無関係に(従って、どのマシンにあるかとは無関係に)同一エージェント中の他のオプジェクトによって透明にアクセス可能である。すなわち、あるオプジェクトが、他のオプジェクトに対して、

そのオブジェクトがネットワーク中の同一マシンにある か何らかの他のマシンにあるかとは無関係に、そしてそ のオブジェクトがある物理的位置について明瞭に分かっ ていなくとも、アクセスすることができる。

【0037】異なるエージェントにあるオブジェクト間の通信(「エージェント間通信」)は、以下のように管理される。全てのオブジェクトにグローバル識別記号を割り当てる。しかしながら、特殊な「Remote」インターフェースを実装するオブジェクトのみが、それが所属するエージェントの外部からアクセスすることができる。Remoteインターフェースを実装するオブジェクトが遠隔手続きに対する引数として送られると、そのオブジェクトに対する遠隔参照符が渡される。他のオブジェクト(すなわち、Remoteインターフェースを実装しないオブジェクト)が引数として現れると、そのオブジェクトのコピーが送られる。そのようなRemoteインターフェースの意味論は、例えばJava/RMI仕様に類似したものであることができる。

【0038】上記のエージェント内およびエージェント

間通信配置を図2に示してある。その図では、2個のベース30 bおよび30 cがマシン10 bにあり、エージェント40 aは異なるマシン10 aおよび10 bでそれぞれ動作する複数のベース30 aおよび30 bにある。

30 各エージェント40には、1以上のオブジェクト50がある。Remoteインターフェースを実装するオブジェクトは、斜線のある矩形で表してあって記号52を割り当ててあり、Remoteインターフェースを実装しないオブジェクトは、黒塗り矩形によって表してあって記号54を割り当ててある。オブジェクトに対する遠隔参照符は、白抜きの矩形によって表してあって記号56が割り当ててある。矢印は、参照符と参照符のオブジェクトの間の依存性を表すものである。

【0039】エージェント内であるがベース間の通信 40 は、図2の矢印AおよびBによって示したような遠隔参照符によって行われ、あらゆる種類のオブジェクトに一貫性を持ってアクセスおよび修正を行うことができる。そうして遠隔参照符は、単にそれが参照する実際のオブジェクトに対するスタブとして見ることができる。この実装によって、遠隔参照符のアクセスは、そのオブジェクトが実際に存在するマシンへの通信を必然的に伴い、この通信は、関連データへのアクセスまたは新たな計算の開始を伝える。上述のように、別個のベースで認められる単一のエージェントの部分はサブエージェントとし 50 て知られるものである。サブエージェント内(すなわ

も同一の一貫した固有のオブジェクト空間にある1群のオブジェクトを管理するものである。各エージェント40は、単純なオブジェクト(データオブジェクトなど)ならびにスレッドまたは現在実行中のタスクの集合などのオブジェクト集合をカプセル化する。各エージェント40が1以上のベース30で動作したり、いくつかのエージェント40もしくエージェントのいくつかの部分が同時に同一ベース30に存在したりすることができる。従って、本発明のエージェントは、1以上のベースおよび1以上の異なるマシンにあることができる。従って、エージェントの状態自体が、異なるマシンの集合全体に分散することができる。そのようなエージェントを実行する上で必要な構成要素の詳細については、「実行時データ構造」のセクションで後述する。

【0035】エージェントメタファーによってプログラ マーは、自律的にタスクを実行する移動性コードシステ ムを書くことができる。先行技術のエージェントとは異 なり、本発明のエージェントは、同時並行の分散したタ スクおよびデータの両方をカプセル化する。すなわち、 エージェントの状態を実際にネットワーク内に分散させ ることができる。一つのエージェント内でのデータへの 参照では、データがある物理的位置が分かっている必要 はないことから、エージェント内のオブジェクトに、ネ ットワーク透明的な形でアクセスすることができる。結 果的に、ネットワーク指向ソフトウェアを書いて、維持 することが容易になる。一つのエージェント内における オブジェクト間の参照は位置透明的またはネットワーク 透明的であることから、本発明のエージェントは、分散 ネットワーク環境で「共有メモリー」抽象化を提供する ものと考えることができる。さらに、本発明のエージェ ントは、以下に詳細に考察するように、一つのエージェ ント中のタスクとデータへの他のエージェントからの透 明アクセスをむしろ禁止するようなタスクとデータのカ プセル化を行うことで、高度のモジュール性および保護 機構をも提供するものである。

【0036】さらに、ネットワーク内に複数のエージェントを作成することができ、ネットワークのマシン間でのエージェントおよびエージェントの一部分(「サブエージェント」と称する)の分散を、以下に詳細に考察するように、移動によって動的に変更することができる。さらに、各エージェントは複数のタスクを有することができることから、単一の移動性ソフトウェア要素(エージェント)が、異機種でもありうる別のマシンで同時にタスクを実行することができ、それによって、単一の移動性ソフトウェア要素内での同時並行性を高めることができる。

#### オブジェクト間の通信

同一エージェント内のオブジェクト間の通信に関しては (「エージェント内通信」)、本発明の各エージェント によって提供されるカプセル化および各エージェントの

る)。

ち、同一ベースにあるエージェント内)では、同一サブ エージェントで認められる共有データにローカル参照に よってアクセスすることができる。

【0040】他方、エージェント間の通信は、オブジェ クトがRemoteインターフェースを実装する場合は 遠隔参照符を用いて、もしくは他の形態の場合はコピー することで、行うことができる。矢印Cは、別のエージ ェントにおけるRemoteインターフェースを有する オブジェクト52cを参照していることから、この参照 は有効であるが、矢印Dは別のエージェントにおけるR emoteインターフェースを持たないオブジェクト5 4 bを参照していることから、その参照は無効になるも のと考えられる。その無効が生じるのを回避するために は、Remoteインターフェースを持たないオブジェ クトが引数または手続き呼び出しの返送値として現れる 場合には、必ずオブジェクトのコピーを送らなければな らない。エージェント間の通信については、以下に詳細 に説明する。

#### オブジェクト空間

概念的には、タスクは、システム中のマシンでのオブジ ェクトに対する遠隔参照符(例えば、オブジェクトの名 称) とそのオブジェクトの物理的位置との間のマッピン グを定義するグローバルオブジェクト空間によって、エ ージェント内のデータにアクセスする。

【0041】図3には、オブジェクト空間の動作の概念 的線図を示してある。単一のエージェントであるエージ ェントが、マシン1およびマシン2という2つのマシン 上のベース1およびベース2という2つのベースに広が っている。オブジェクト55がベース1およびマシン1 のエージェントで作られると、それの識別名称および位 置が、オブジェクト55に対する記号(または遠隔)参 照符55'とともに、エージェントのオブジェクト空間 70に記録される。オプジェクト55に対するその後の 参照は、記号参照符55'を用いて行うことができ、シ ステムはそれを、オブジェクト空間70に問い合わせ、 オブジェクト55についての該当する物理的位置に対す る記号参照符55'を解くことで処理する。そのよう に、オブジェクト空間70は、複数の物理的マシンに広 がるエージェントにおける要素に対する透明アクセスを 可能とするものである。特に、マシン2のベース2にお けるマシン1のオブジェクト55への参照は、記号参照 符55'を用いて行うことができる。そうして、データ への参照(それがベースに対してローカルであるか、あ るいは別のベース上に認められるかとは無関係に)で は、そのデータが存在する物理的位置について分かって いる必要はない。

【0042】実際には、グローバルにアクセス可能な物 理的オブジェクト空間(共有メモリーなど)を使用して エージェント内のデータへの全ての参照を仲介すること

で使用されるオブジェクト空間のより有効な表示は、オ ブジェクト空間についての一次アドレス指定法としての グローバル識別記号を使用するものであり、それについ ては後述する(「グローバルID」のタイトルの小セク ション参照)。

#### エージェントおよびオブジェクトの移動

本発明の特に有用な特徴はプログラムの移動性である。 本発明の分散エージェントシステムは、エージェントお よびオブジェクトについてのいくつかのユーザーレベル / の移動メソッド、ならびにスレッド用の1つのシステム レベルの移動メソッドを組み込んだものである。移動 は、移動性を実現する重要な手段であることから、本発 明には重要である。他のエージェントシステムとは異な り、分散エージェントメタファーの結果としての本発明 によって、実行時に、単にエージェントではなく任意の オブジェクトをネットワーク上で自由に移動させること ができる。このように、エージェントレベルとオブジェ クトレベルの両方で、移動性が実現される。タスクおよ びデータは、自身のエージェント形成に関連したネット 20 ワーク中のマシン間で、自由かつ動的に移動することが できる。オブジェクトおよびエージェントを移動可能と することで、本発明は、先行技術によってはこれまで達 成されなかったような適応性および柔軟性を提供する。 【0043】エージェント移動によって、本発明のエー ジェント全体が、単一の分割不能なステップで移動する ようになる。エージェントが異なるベースで実行する複 数のスレッドからなる時にエージェント移動メソッドが 呼び出された場合は、対象となるベースに移動する前 に、それら全てのスレッドが一つのベースに集められ る。オブジェクト移動によって、内部データおよび関連 するスレッドの移動が可能となる(詳細については、 「実行時システム」という名称のセクションで後述す

【0044】ある一定の状況では、望ましくない種類の 移動もあることは留意すべき点である。そのような状況 に対処するため、本発明は「アンカー固定」性を提供 し、これを実装するクラスのインスタンスが、I/Oポ ートまたは既存ソフトウェアに対するインターフェース オブジェクトなど、プロセス固有のオブジェクトに静的 に依存している場合に用いるようにする。これらのオブ ジェクトは、自身をカプセル化しているエージェントが 移動した場合でも移動してはならない。本発明はさらに オブジェクトについての「ピン固定」性をも提供する。 これはアンカー固定性に類似しているが、動的制約を表 現するものである。例えば、あるオブジェクトが特定場 所への重要な通信を一時的に必要とする場合、該オブジ ェクトは最初にその位置に移動し、ピン固定性を設定 し、次に効率の良い通信を行う。その間、オプジェクト は移動することができない。オブジェクトが再度移動し は可能であるが、かなり高価なものになり得る。本発明 50 なければならない場合には、最初にそれのピン固定性を

リセットしなければならない。

【0045】上記のように、エージェント移動によって、アンカー固定またはピン固定オブジェクトを除いて、オブジェクトおよびスレッドなどのエージェントの要素の全てが移動するようになる。本発明は、弱い移動と完全移動という2種類のエージェント移動を提供するものである。エージェント移動は、図4(a)~4(c)に示してある。図4(a)には、目標となるベース30kに移動する前のベース30jにあるエージェント40jを示してある。エージェント40jには、いくつかのオブジェクト50があり、それには移動可能なオブジェクト57およびアンカー固定オブジェクト58がある。

【0046】図4(b)には、「弱い移動」で移動した エージェント40jの結果を示してある。弱モードで は、アンカー固定またはピン固定オブジェクトは元の位 置に留まり、遠隔参照符でアクセスされることで、一貫 した値を維持する。この結果、図4(b)に示したよう に、移動後はエージェント40iはベース30iとベー ス30kの両方に広がる(各ペースでのエージェント4 0 j の部分はサブエージェントである)。移動可能なオ ブジェクト57は、標的ベース30kに移動するが、ア ンカー固定オブジェクト58はベース30jに留まり、 ベース30jにあるアンカー固定オブジェクトにアクセ スするためのベース30kにおけるエージェント40j 内に遠隔参照符59が作られる。エージェントが移動し て出たベースに残っているアンカー固定またはピン固定 オプジェクトについては、エージェントがファイアウォ ールを通って移動することから、ファイアウォールを超 えてアクセスすることはできないと考えられるが、エー ジェントが元のベースに戻ると、それらのアンカー固定 もしくはピン固定オブジェクトはエージェントに再接続 することができる。・

【0047】図4(c)には、「完全移動」で移動した エージェント40jの結果を示してある。完全移動は、 元のベースにある全てのアンカー固定またはピン固定オ ブジェクトを破棄するものである。従って、図4(c) に示したように、エージェント40jがベース30jか らベース30kまで移動しており、それに伴って移動可 能なオブジェクト57も移動している。アンカー固定オ ブジェクト58はベース30jから破棄される。従っ て、破棄されたアンカー固定オブジェクト58への遠隔 参照符59は、無効になると考えられる。完全移動は、 エージェントがサービスプロバイダのベースのような、 エージェントが移動時にオブジェクトを残しておくこと を許容しないベースにある場合に有用である。完全移動 は、全てのオプジェクトに対するネットワーク透明アク セスを維持するものではないことから、完全移動を用い る場合は若干の注意を払う必要がある。

【0048】エージェント移動はエージェント全体を目

28

標となるベースに移動させるが、「ベース固有のエージェント移動」は、そのエージェントのうちの指定されたベースにオブジェクトを移動させるだけである。これは、エージェントをいくつかのベース間に分散させ、プログラマーが特定のベースにあるオブジェクトを別のベースに移動させたい場合に有用である。もしこれらのオブジェクトが既に同じエージェントを含んでいるベースに移動する場合、そのベースに元々存在したオブジェクトとそのベースに新たに移動したオブジェクトは一つにまとめられる。

【0049】オブジェクト移動は、オブジェクトが別のベースに移動するものであり、関連するオブジェクトおよびスレッドの移動も必要とし得るものである。例えば、移動するオブジェクトで関連するスレッドは、スレッドがそのオブジェクトでメソッドを実行する(または現在実行中である)場合に、オブジェクトが移動するベースまで暗黙のうちに移動する。スレッドまたは他のオブジェクトは、マシン間を自由に移動することができる。スレッドが現在実行中のエージェントのオブジェクト空間が移動の目標となるベースに既に広がっている場合、移動は、状態を目標となるベースのサブエージェントやにコピーするという単純なことである。しかしないら、目標となるベースにサブエージェントが存在しない場合、最初に新たなサブエージェントを作ってから移動を開始するようにしなければならない。

【0050】ベースはサーバーによって管理されてもよい。サーバーは永久アドレスを有するサービスプロバイダーであり、実際にサービスを実行する他のベースへのサービス要求を処理するものである。例えば、図5に示したように、サーバー60は、エージェント40mをサーバー60が管理するいくつかのベース30のうちの一つに移動させるというサービス要求を扱うことができる。

【0051】本発明のエージェントが提供する共有メモ リー抽象化の結果として、タスクおよびデータはエージ ェント内で自由にマシン間を移動することができる。移 動は意味論保存的である。スレッドまたはオブジェクト の移動は、処理能力の示唆を有するだけである。すなわ ち、全てのオブジェクトがグローバルな識別記号を有す 40 る。従って、本発明の意味論および実装は、先行技術よ り大きい表現統一性および機能性を提供するものであ る。上述のように、各分散エージェントのグローバルオ ブジェクト空間のために、オブジェクトの物理的位置ま たはアドレスが分かっている必要はない(すなわち、ソ ースプログラムで明示する必要がない)。従って、オブ ジェクトを移動させるためには、そのオブジェクトの移 動後の存在場所を反映するように、オブジェクト空間を 適切に更新する必要があるのみである。この同一の機構 によって、本発明では、部分的移動(エージェント内の 50 オブジェクトまたはタスクのサブセットなどのエージェ ント全体より小さい部分の移動) が実行可能かつ非常に 有効なものとなる。

29

【0052】ネットワーク透明性は、オブジェクトの移 動性を示唆するものである。本発明における移動性また は移動可能オブジェクトは、プログラマーによってサブ エージェント間を選択的に移動させることができる(サ ブエージェントは特定のベースにあるエージェントの一 部である場合)。マシン間を移動する移動性オブジェク トでも、エージェントのオブジェクト空間によって管理 されるそれのグローバル識別記号を用いてアクセスする ことができる。分散共有メモリーシステムとは対照的 に、マシン間でのタスクおよびデータの移動は、プログ ラマーによって明示的かつ選択的に制御することがで き、エージェント内でのそのようなオブジェクトの透明 アクセスは、エージェント内でマシン間でのオブジェク トの移動とは無関係に維持される。その意味において、 本発明で提供されるエージェントモデルは、分散共有メ モリーモデルよりかなり改善されたものである。

【0053】さらに、エージェントの全体移動のみが可能であって、他のエージェントには移動したエージェントの居場所は分からず、ソースプログラムへの静的参照符の書き込みがなければそれと通信を行うことができなくなってしまう先行技術とは極めて対照的に、本発明によれば、システム内のいかなるエージェントであっても、他のエージェント(またはサブエージェント)のオブジェクト空間を単に調べるのみで、移動とは無関係にそのエージェントにアクセスすることができる。

【0054】複数のコンピュータマシンを有するネット ワーク間での本発明のネットワーク指向の移動の実現の 例を図6に示してある。最初に段階S80で、オブジェ クトクラス、ベースクラス、エージェントクラスおよび タスククラスを含む複数のオブジェクト指向クラスが定 義される。次に段階S81で、オブジェクト移動メソッ ドがオプジェクトクラスで定義される。呼び出しがある と、そのオブジェクト移動メソッドは、選択されたオブ ジェクトインスタンスを、ベースクラス(すなわち、ベ ースインスタンス) によって指定された位置に移動させ る。段階S82では、タスク移動メソッドがタスククラ スで定義され、呼び出しがあると、選択されたタスクイ ンスタンスがベースクラスによって指定された位置に移 動する。同様に段階S83では、エージェント移動メソ ッドがエージェントクラスで定義され、呼び出しがある と、選択されたエージェントプロセスが、ベースクラス によって指定された位置に移動する。

【0055】移動メソッドが定義された後、段階S84で、エージェントプロセスが、エージェントクラスに従って具体化される。そのエージェントプロセスは、タスククラスに従って具体化されるタスクインスタンスならびにオブジェクトクラスに従って具体化されるオブジェクトインスタンスを含む、もしくはカプセル化すること

ができる。段階S 8 4 で具体化されたエージェントは、ネットワークの複数のコンピュータマシン間に分散されることから、タスクインスタンスおよびオブジェクトインスタンスもエージェントプロセス自体と同様に、ネットワークのコンピュータマシン間で分散することができる。段階S 8 5 では、エージェントプロセス内でオブジェクト移動メソッドが実行される。段階S 8 5 で実行されるメソッドは特定の順序で行う必要はなく、それぞれの方法を所望に応じて複数回行うことが可能であることは留意すべき点である。さらに、所望に応じて、一部の移動方法のみを定義・実行することができる。

#### メソッド呼び出しモデル

オブジェクト指向言語では、オブジェクトは、データと、そのデータを操作するためのメソッドまたは手続きというものの集合を定義する。メソッド呼び出しは、いくつかの引数を伴ってメソッドを起動するものである。本発明で使用されるような分散オブジェクト指向言語では、メソッド呼び出しはマシンの境界にまたがることができる。すなわち、呼び出しが行われるマシンは、呼び出されるメソッドを含むオブジェクトがあるマシンとは異なっていることができる。

【0056】本発明は、メソッド実行についての2つの 異なる方途すなわちプロトコルを提供するものである。 それらの2つのプロトコルは、メソッドの呼び出し元お よび呼び出し先オブジェクトが物理的に同一マシンにな い場合があるという事実に由来するものである。その2 つの呼び出しプロトコルについて説明する前に先ず、オ ブジェクトに対する高速アクセスおよび低速アクセスに ついて説明する。高速アクセスモードでは、オブジェク ト空間でのオブジェクトの識別記号をチェックしたり参 照解除することなく、オブジェクトフィールドにアクセ スする。そのような操作は、そのオブジェクトが呼び出 し元のベースに存在する場合にのみ有効である。その場 合、オブジェクトへのアクセスは、通常のアドレス指定 機構によって行われる。低速アクセスモードでは、オブ ジェクトのグローバル位置をオブジェクト空間を介して チェックし、それの構成要素の一つにアクセスする都度 参照解決しなければならない。

40 【0057】これら2つのアクセスモードを利用するため、本発明では以下の2つの呼び出しプロトコルを定義する。

【0058】(1)「RPCモデル」(遠隔手続き呼び出しモデル)は高速アクセスモードを使用する。メソッドは、そのメソッドを所有するSelfオブジェクトが存在するベースで動作することから、そのオブジェクトのフィールドアクセスは常に高速モードで行うことができる。オブジェクトのグローバル識別記号の参照解決は必要ない。

50 【0059】(2)「呼び出し元モデル」は、低速アク

(17)

セスモードを実現するものである。メソッドは呼び出し 元ベースで動作し、Selfオブジェクトが同一ベース にあることを要求しないことから、フィールドアクセス は、実際にアクセスする前に参照解決を必要とする。呼 び出し元モデルによって、コードを呼び出し位置または 呼び出された位置で動作させることができる。すなわ ち、同一エージェント内の異なるマシンでそれを行うこ とができる。

31

【0060】これらのプロトコルの一方または他方を使用することで効率に影響があるが、2つのプロトコルのいずれもプログラムの振る舞いには影響しない。

【0061】RPCモデルおよび呼び出し元モデルを図 7に示してある。単一のエージェントが2つのベースで あるベース1およびベース2に広がっている。メソッド m0() は、ベース2で動作している。メソッドm0 () は、ベース1のオブジェクトxに関連するメソッド x. m1() を呼び出す。RPCモデル下では、メソ ッドm0()の計算はベース2から、オブジェクトx および関連するメソッド x. m1 () があるベース1 に移動する。すなわち、メソッドx. m1 ()は、それ 20 がベース2で動作するメソッドによって呼び出されたも のであるにも関わらず、ベース1で実行される。命令文 「this. v1=0」などのフィールドアクセスは、ベース間 の通信を要求しないローカル計算として行うことができ る。メソッドx.m1()が完了した後、制御はベー ス2でのメソッドm0()に戻る。次に、ベース1上 のオブジェクトxと関連する第2のメソッドx. m2 ()が、呼び出し元モデル下に呼び出される。オブジェ クトxに対する遠隔参照符がベース2で作られ、メソッ ドx. m2 () はベース1ではなくベース2で動作す る。命令文「this. y=0」などのフィールドアクセスは、 ベース1およびベース2間での通信の発生を要求する。 【0062】メソッド呼び出しの特殊な場合に、コンス トラクター(constructor)メソッドと、アンカー固定 またはRemoteインターフェースのいずれかを実装 するクラスのインスタンスメソッドがある。 コンストラ クターメソッドでは、位置依存の初期化が行われる可能 性が考えられることから、そのメソッドは常にRPCモ デルで呼び出される。アンカー固定オブジェクトに対す るインスタンスのネイティブメソッドは、インスタンス

【0063】呼び出し元メソッドは、デフォルトでは呼び出し元ベースで実行されるが、プログラマーはさらに、「@[ベース]」の表現を有するメソッド名を用いて、呼び出し元メソッド呼び出しを実行しなければならないベースを明示的に指定することができる。この呼び

の意味がその位置に依存することから、常にRPCモデルで呼び出さなければならない。遠隔オブジェクトに対

するインターフェースメソッドは、実際のオブジェクト を有するエージェントが存在するベースの一つで呼び出

される。

出しでは、呼び出しベースすなわちインスタンスがあるベースとメソッドを実行するベースとが異なるかもしれないが、インスタンスのメソッドおよびフィールドは常に低速アクセスモードでアクセスされることから、それによってはエラーは生じない。

【0064】本発明の言語では、次のデフォルトの振る 舞いを仮定することが望ましい。

【0065】(1)別段の断りがない限り、メソッドは常に、呼び出し元モデルで呼び出される。

【0066】(2)プログラマーがRPCメソッド修飾子をある方法に対して指定すると、メソッドは高速モードで、Selfオブジェクトのインスタンスフィールドに直接アクセスする。ただし、そのプロトコルの実現には、実行が関連するオブジェクトがあるベースに移動する必要がある。

【0067】(3) RPC修飾子はさらに、静的メソッドにも適用できる。その場合、静的メソッドがクラスオブジェクトのある位置で呼び出され、次にメソッドが高速モードで静的フィールドにアクセスする。

#### 20 エージェント間の通信

本発明のエージェントは、例えばJavaのRMIとか なり類似した形で、遠隔オブジェクトのインターフェー スメソッドを呼び出すことで、別のエージェントと通信 を行う。第一段階として、遠隔エージェントから呼び出 すことができるインスタンスメソッドのシグネチャを用 いて、遠隔インターフェースを拡張したインターフェー スを定義する。第二段階として、上記インターフェース を実装するクラスを、そのメソッドの実装とともに定義 する。第三段階として、上記クラスから作られるインス 30 タンスオブジェクトを、エージェント自体のレジストリ またはグローバルレジストリエージェントのいずれかに 登録する。第四段階として、遠隔エージェントがレジス トリ中のオブジェクトを調べ、実際のオブジェクトに対 するオブジェクト参照符を受け取る。最後に遠隔エージ ェントが、常にエージェントにまたがる遠隔メソッド呼 び出しに適用されるRPCモデルで、遠隔オブジェクト のインスタンスメソッドを呼び出すことができる。

【0068】オブジェクト参照符が遠隔エージェントに送られると、遠隔インスタンス呼び出しが、引数を介して、遠隔エージェントにより多くの遠隔オブジェクト参照符を送り、返送値で別の遠隔参照符を得ることができることから、別個のエージェントを多くのオブジェクト参照符で緊密に結びつけることができる。オブジェクトが遠隔インターフェースを実行する場合は、引数および返送値は参照符によって送られる。それ以外の場合には値によって送られる(オリジナルの深いコピー)。オブジェクトがコピーされる場合、そのオブジェクトにおけるフィールド値の一貫性はエージェント間で維持されない。

### **ク 動的リンク**

への遠隔参照符がベース2にも作られる(矢印B)。同 様に、クラスローダに対する遠隔参照符も作られる(矢 印C)。クラス1はコアクラスであることから、それを

ローカルディスクから、ベース1に見られるマシンにロ ードして(矢印D)、クラス1のインスタンスにリンク

させることができる(矢印E)。

【0073】図9には、ユーザー定義クラスでのオブジ ェクト移動を描いてある。この場合、ソースベースにク ラスファイルがなければならないことから、クラスファ 10 イルを、そのクラスファイルが存在するディスクまたは 移動のソースベースからロードしなければならない。図 9には、後者の例が示してある。ベース1は、クラスロ ーダとクラスオブジェクト(クラス2)およびそのクラ スのインスタンスを保持している。クラス2インスタン スがベース2に移動する場合(矢印A)、クラスオブジ エクトに対する遠隔参照符(矢印B)およびクラスロー ダに対する遠隔参照符(矢印C)が確立される。 クラス ローダに対する遠隔参照符(矢印C)によって、ベース 1で作られるクラスファイルのそれ以降の動的リンクを ベース2に透明的にロードすることができる。クラスオ ブジェクトはグローバル状態の情報を保有している場合 があることから、クラスオブジェクトに対する遠隔参照 符(矢印B)が必要となる。次に、方法定義を含むクラ スファイルをベース1からベース2にコピーする(矢印

D)。次に、インスタンスオブジェクトをこのクラスフ

ァイルにリンクさせる(矢印E)。

【0074】最後に、図10には新たなクラスオブジェ クトの作成を描いてある。この場合、ベース2での計算 で、新たなクラスに対する参照符が作られる。ベース1 30 は、クラスローダおよびクラスオブジェクトを保有する (クラス3)。ベース2のクラスローダは単に、ベース 1のクラスローダに対する遠隔参照符(矢印A)であ る。クラスローダはベース1が所有するファイルシステ ムから(矢印B)、ベース2のローカルファイルシステ ムにクラスファイルをロードする(矢印C)。次に、ク ラス3オブジェクトの新たなインスタンスがベース2に 作られる。クラス3のクラス自体の新たなインスタンス も、ベース2に作られる。システム中の所定のクラスに 対する固有の参照符がなければならない場合は、ベース 40 2に作られたクラス3オブジェクトに対する遠隔参照符 がペース1に確立される(矢印D)。従って、ペース1 で開始されるクラス3へのそれ以降の参照符は、ベース 2にあるクラス3オブジェクトで見られる静的フィール ドおよび方法を参照するものである。

#### 実行時システム

実行時システムは、ベースのデータ構造を管理し、本発 明者らが本発明で記載の特殊機能を提供するものであ る。図11に示したように、各ベースは、ある種の管理 機能および通信支援を提供する、対応する実行時システ

本発明によって、新たなクラス定義(すなわちコード) を、動作中のプログラムに動的に差し込むことができ る。この機能によって、再実行の必要なく、アプリケー ションの機能性を徐々に高めることができる。その機能 を提供するクラスローダの構造は、新たなコード構造の 動的リンクを提供する他の言語(例えば、スキームまた はJava)に見られる関連する機構と類似している。 しかしながら、分散オブジェクト空間の導入によって、 従来の作業ではなかった問題が生じる。

【0069】本発明の分散オブジェクト意味論のため に、エージェントは、クラスのロード方法およびロード 位置を制御する複数のクラスローダを有する。実行の最 初に作られる第1のクラスローダは、エージェントが動 作開始するペースにリンクされて、デフォルトによっ て、ユーザー定義のクラスがベースからロードされるよ うにする事が望まれる。しかしながら、あるオブジェク トがそのオブジェクトのクラスがまだロードされていな い新たなベースに移動する場合、そのクラスはその新た なベースからはロードできず、ソースベース(オブジェ クトが最初に作られたベース)から目標のベースまで転 20 送されなければならない。

【0070】 クラスローダはさらに、クラスオブジェク トも管理する。全てのクラスオブジェクトがクラスロー ダと同位置のベースにある必要はないが、クラスローダ は、クラスオブジェクトがすでに作られているか否か、 あるいは実際のクラスオブジェクトがどこにあるかを把 握して、各クラスがクラスローダ用に1つのみのクラス オブジェクトを有するという規則を遵守できるようにし なければならない。エージェントが動作開始するベース とは異なる特定のローカルディスクにユーザー定義クラ スファイルがあり、プログラマーがそのクラスをロード したい場合、プログラマーはベース依存のクラスローダ を用いることができる。

【0071】図8~10には、クラスロードの3つの例 を示してある。図8および9には相当するクラスファイ ルがロードされていないベースへのオブジェクト移動の 2例を示してあり、図10には新たなクラスオブジェク ト作成を図示してある。

【0072】図8には、コアライブラリクラス中のオブ ジェクトの移動を示してある。コアクラスライブラリ は、プログラマーが変更できないシステムクラスを代表 するものと考えることができる。コアクラスファイルは 常に、ローカルディスクからロードすることができる。 図8に示したように、ベース1はクラスローダとクラス オブジェクト(クラス1)およびそのクラスのインスタ ンスを保持している。このインスタンスがベース2に移 動する場合、そのオブジェクトのメソッドに関するコー ドを有するクラスファイルをロードしなければならな い。それを行うには、次の段階を行う。オブジェクトが 移動した後(矢印A)、ペース1に見られる定義クラス 50 ムにつながっている。単一の通信システムを用いて、特 定のマシンにある全ての実行時システムを扱うことができる。エージェントには複数のサブエージェントがあっても良く、各サブエージェントは別個のベースにある。この場合、別個のベースにあるサブエージェントは、それらの個々のベースで見られる1個もしくは複数の実行時システムによって支援された通信システムと接続されている。

【0075】図12には、ベースおよびそれの実行時シ ステムにおけるサブコンポーネントについて詳細に描い てある。ベースには、クラスファイル、オブジェクトメ モリー、タスクメモリーおよびサブエージェント制御ス トレージなどの複数のデータブロックがある。オブジェ クトメモリーは、サブエージェント外部の遠隔オブジェ クトに対して参照を行う参照オプジェクトなどを含む、 サブエージェント中の全てのオブジェクトを記憶する。 オブジェクトメモリーは、実行時システムでオブジェク トマネージャによって管理され、サブエージェント制御 ストレージ中のオブジェクトテーブルによって指定され る。タスクメモリーは、タスクエグゼクタ (executor) がタスク実行を管理するのに使用するスレッドフレーム を記憶する。クラスファイルは、タスクエグゼクタがア クセスするプログラミングコードを保持する。サブエー ジェント制御ストレージはサブエージェントの管理情報 を記憶する。サブエージェント制御ストレージにおける エージェントIDは、サプエージェントが所属する特定 エージェント(すなわち、サブエージェントが一部分を 構成しているエージェント)を識別する。サブエージェ ント制御ストレージにおけるオブジェクトテーブルは、 サブエージェント中のオブジェクトメモリーを指定する ものである。サブエージェント制御ストレージにおける タスクスタックは、タスクメモリーを指定して、サブエ ージェントの実行状態を維持する。

【0076】エージェントマネージャは、サブエージェ ント制御ストレージを使用し、エージェントを具体化す るタスクエグゼクタとの通信を行って、ベースにおける サブエージェントを管理し、クラスファイル中のプログ ラムを実行し、オブジェクトメモリー中のオブジェクト を具体化し、タスクメモリー中の実行タスクスタックを 管理する。タスクとオブジェクトのいずれも、エージェ ント内および異なるベースにあるサブエージェント間で 自由に移動できることから、異なった種類でも良いマシ ン (すなわち、異質マシン) 間でのオブジェクトおよび タスクの伝送を行うための何らかの機構が利用できなけ ればならない。直列化は、内部ポインタを有する複雑な データ構造(ツリーまたはグラフなど)をフラットオブ ジェクト(アレイなど)に転換するプロセスである。元 々のポインタは、フラット化した表現でのインデックス に取り替えられ、受信エージェントでポインタとして再 度具体化される。直列化器の実装は簡単であり、入力構 造における循環構造が適切に認識されるようにするため に、特殊な注意を払う必要があるのみである。

【0077】タスクエグゼクタはさらに、エグゼクタがタスクオブジェクトを直列化する要求を行うタスク直列化器およびエグゼクタが遠隔方法を呼び出す要求を行う 遠隔アクセスコントローラとも通信している。遠隔アクセスコントローラの一つの実装の詳細については後述する(「実行時データ構造」というタイトルのセクションで)。オブジェクトマネージャは、オブジェクトメモリー中のオブジェクトを管理し、特にはオブジェクトを具体化し、不要オブジェクトを再利用し、オブジェクト直列化の要求をオブジェクトを再利用し、オブジェクト直列化の要求をオブジェクトを間を実現する。通信システムは、ネットワークに接続されたマシンにおけるベース間の相互作用を仲介するものである。

【0078】以上、エージェントおよびオブジェクトの移動問題について概要を説明したが(「エージェントおよびオブジェクト移動」というタイトルのセクション参照)、以下に追加の考察では、そのような移動での実行時システムの関与について特に説明する。

【0079】図13~17にはエージェント移動の順番 の例を示してある。図13に示したように、1個のサブ エージェントAを有するエージェントは、図の左側のマ シンAにあるベースAにあることができる。ベースAタ スクエグゼクタは、サブエージェントAを有してなるエ ージェント上でエージェント移動メソッドの実行によっ て、サブエージェントAをマシンBのベースBに移動さ せるよう指示される。ベースAタスクエグゼクタは、ベ ースAエージェントマネージャに対して、サブエージェ ントAについてのエージェント制御データを取得して、 それをマシンA通信システムに送るよう要求する。エー ジェント制御データは、移動するエージェントについて のヘッダ情報とそれのタスクおよびオブジェクトを含む ものである。次に、ベースAタスクエグゼクタがベース Aタスク直列化器に対して、タスクメモリーでサブエー ジェントA内のタスクオブジェクトを直列化するよう要 求し、ベースAタスク直列化器は直列化したタスクをマ シンA通信システムに送る。同様に、オブジェクトも直 列化され、ベースAのオブジェクトマネージャおよびオ ブジェクト直列化器によって、マシンA通信システムに 送られる。図14に示したように、次に、マシンA通信 システムは、ネットワークを通してサブエージェントA についての直列化オブジェクト、直列化タスクおよびエ ージェント制御データを、マシンBについての通信シス テムに送る。

【0080】マシンB通信システムがサブエージェント Aについてのエージェント移動データ(エージェント制 御データ、直列化タスクおよび直列化オブジェクトを含 む)を受信した後、ベースBエージェントマネージャが ベースB上でサブエージェントAについてのメモリーブ 50 ロックを割り付け(サブエージェントA、と称する)、

サブエージェントA'について、ベースBにサブエージ ェント制御ストレージを作る。マシンBのタスクエグゼ クタおよびオプジェクトマネージャも、それぞれベース Bのタスクメモリーおよびオブジェクトメモリー中にタ スクオブジェクトとデータオブジェクトを作る。サブエ ージェントA'をそうしてベースBで具体化した後に、 図15に示したように、ネットワークを通して、クラス 要求がベースBからベースAまで送られる。図16に示 したように、ベースAは、ベースBでエージェントを再 構築するのに必要なエージェントについてのクラスファ イルをベースBへネットワークによって送信すること で、クラス要求に対応する。全ての移動段階が終了した 後、図17に示したように、ベースAにおけるサブエー ジェントA用のメモリーブロックが解放され、エージェ ントはベース B上にサブエージェントA'として再構築 される。この例では、マシンAとマシンBは異質であっ ても良い。タスクおよびオブジェクトの構造におけるマ シンの依存性は、実行時システムによって、特にタスク 直列化器およびオブジェクト直列化器によって解決され る。

【0081】図18および19には、ベースにあるエー ジェントの一部が別のベースに送られ、エージェントの 残りの部分はそのまま現在のベースに残る部分エージェ ント移動の例を描いてある。この例では、図18に示し たように、エージェントはサブエージェントA1および サブエージェントA2という2つのサブエージェントを 有し、それらはそれぞれベースAおよびベースBという 2つのベースにある。エージェントの部分移動が要求さ れ、それによってサブエージェントA1のみが、ベース AからベースCに移動するよう要求されるが、サブエー ジェントA2はベースBに残る。サブエージェントA1 についての直列化プロセスは、図13~17に示し、前 述のような方法と類似の方法で行われる。図19に示し たような部分移動の後、サブエージェントA1はサブエ ージェントA1'としてベースAからベースCに移動し ていることから、エージェント全体がベースBおよびベ ースCの両方にある。

【0082】図20および21には、エージェントの全部分が目標のベースに移動する全エージェント移動の例を描いてある。この例では、図20に示したように、エージェントにはサブエージェントA1およびサブエージェントA2という2つのサブエージェントがあり、それらはそれぞれベースAおよびベースBという2つのベースにある。ベースAにあるサブエージェントA1は、サブエージェントAが属するエージェント全体をベースCに移動させるよう要求する全体エージェント移動方法を実行する。エージェントの別の部分、すなわちベースBにある。全体エージェント移動の結果、図21に示したように、サブエージェントAおよびサブエージェントB

のいずれもベースCに移動し、単一のサブエージェントであるサブエージェントA3に併合される。

【0083】図22および23には、オブジェクト移動 の例を示してある。単一サブエージェントであるサブエ ージェントA1は、図22に示したようにベースAにあ る。サブエージェントA1には、オブジェクトO1とい う一つのオブジェクトを含むオブジェクトメモリーがあ る。プログラマーは、オブジェクト〇1がベースAから ベースBに移動するよう要求する。オブジェクト〇1 は、ベースAの実行時システムおよび通信システムを用 いて直列化され、ベースBに送られる。ベースB通信シ ステムが直列化オブジェクト〇1を受信し、ベースBに エージェントに関連するサブエージェントがない場合 は、図23に示したように、ベースB実行時システム は、新たなサブエージェントであるサブエージェントA 2用の新たなメモリープロックを作る。この例では、オ ブジェクト〇1の移動後には、エージェントはベースA およびベースBの両方にあり、転送オブジェクト「r」 がサブエージェントA1'で作られ、ベースBのオブジ ェクトO1に送られて、オブジェクト移動後であって も、オブジェクトO1に対するネットワーク透明参照符 を維持するようになっている。

の場合の遠隔オブジェクトアクセスの1例を示してある。この例では、図24に示したように、第1のエージェントであるエージェントAがベースAにあり、参照オブジェクトRを有するベースAにあり、その参照オブジェクトはオブジェクトO1を参照し、それはベースBにある第2のエージェントBは第3のベースであるベースCにあ動し、それによってエージェントBは、図25に示したように、ベースBにサブエージェントB1およびベースCにサブエージェントB2を有することになる。転送オブジェクト「r」がベースBのサブエージェントB1で作られることで、図25にも示したように、エージェントBがベースCに移動した後であっても、ベースAはオブジェクトO1にアクセスすることができる。

【0084】図24および25には、エージェント移動

【0085】図26および27には、エージェント移動の場合の遠隔オブジェクトアクセスの別の例を示してある。この例では、図26に示したように、第1のエージェントであるエージェントAがベースAにあり、オブジェクトO1を有するサブエージェントを含んでいる。第2のエージェントであるエージェントBはベースBにあり、ベースAのオブジェクトO1を参照する参照オブジェクトRを有するサブエージェントを含んでいる。エージェントBは第3のベースであるベースCに移動し、それによりエージェントBは単一のサブエージェントを有することになり、それは図27に示したように、この時点ではベースCに存在する。ベースCのエージェントB

にあるオブジェクト1への定常的アクセスが維持される。

#### 実行時データ構造

本発明におけるインスタンスは、ヒープの中から割り付ける事が望ましい。

【0086】64ビット値が適切に整列されるのが望ましいため、全てのオブジェクトが、64ビット境界を維持するようにする事が望ましい。バイトアドレス指定可能なマシンでは、これにより、3個までの下位ビットをタグとして用いることができる。整合性を得るため、可能な限り、実行時データ構造は本発明のインスタンスとして実装される。

【0087】不要オブジェクト回収装置(garbage collector)およびメッセージを直列化させるコードのいずれも、ポインタとデータとを区別し、メモリ中のオブジェクトの大きさを決定する必要がある。直列化コードはさらに、追加情報を必要とする。例えば、インターンされた(interned:唯一であることが保証された)文字列とインターンされていない(uninterned:唯一であることを保証されてない)文字列との間を区別できなけれ20ばならない。異なるマシン間でデータを移動させる場合は、浮動小数点数を変換して、直列化コードがやはりそれらの位置決めをできるようにしなければならない場合がある。

#### 【0088】(a) インスタンス

各インスタンスは、それ自体のフィールド以外に、それのクラス、整数の「ハッシュコード」およびミューテックス(mutex)を有する事が望まれる。インスタンスが、それが作られたベースから外部に公開されたことがある場合には、グローバルIDも含まれる。ほとんどのJavaの実装では、メモリーにおけるオブジェクトの位置から、インスタンスのハッシュ値を導き出す。本発明はベース間でオブジェクトを移動させ、これにともないメモリー中でのそれらの位置が変わることから、ハッシュ値をインスタンス自体に保存する必要がある。ハッシュコード、ミューテックスおよびグローバルIDは必要に応じて作られる。新たに作られたインスタンスは、それらのいずれも持たない。図28の「インスタンス」ブロック200に示したように、インスタンスのレイアウトは次のようにする事が望ましい。

【0089】ーインスタンスのクラス

- (整数のハッシュコード)
- (ミューテックス)
- (グローバル I D)
- ーインスタンスのフィールド

ほとんどのオブジェクトが、ハッシュ、ロック、外部公開されていない。従って、これらオブジェクトの共通部分の大きさを小さくするため、それへのアクセスにおける若干のコスト上昇を犠牲にして、それらのフィールドを一つにまとめることができると考えられる。

【0090】不要オブジェクト回収装置およびコード直列化器が必要とするデータレイアウト情報など、特定のクラスのインスタンスに共通する全ての情報は、そのクラスに保存される。

40

【0091】(b)アレイ

整合性を得るために、アレイは、特殊なアレイクラスのインスタンスとして表されることが望まれる。各インスタンスは、アレイの種類、大きさおよび構成要素を含むフィールドを有する。アレイのクラスによってアレイの10 大きさは決定されないことから、他のインスタンスとは異なりアレイインスタンスは、不要オブジェクト回収装置によって特別に処理する必要がある。

【0092】(c) クラス

図28に示したように、クラスオブジェクト210は以下の5つの領域にまとめることができる。

【0093】(1) 不要オブジェクト回収装置(GC) 用のクラス固有の情報;

- (2) 不要オブジェクト回収装置(GC) 用のインスタンス固有の情報:
- 20 (3)全てのクラスに共通のデータ;
  - (4) インスタンスおよび静的メソッドのテーブル:
  - (5) 定数および静的フィールド

全てのクラスに、以下のデータがある。

【0094】-そのクラスについてのデータレイアウト 情報

- それがアレイクラスであるか否かなどのそのクラスの インスタンスについてのデータレイアウト情報
- -そのクラスのスーパクラス
- そのクラスについての「Class」クラスのインス 30 タンス

そのクラスをロードするのに使用されるクラスローダー初期化状態

ーインターフェースメソッドテーブルインデックス メソッドテーブルは、そのクラスにおける各インスタン スおよび静的メソッドについてのコードに対するポイン タ列である。インスタンスは、適切なオフセットで認め られるコードにジャンプすることで呼び出される。イン スタンスメソッドコードのオフセットは、あるクラスと その任意のサブクラスについて同一でなければならない 40 ことから、いずれのクラスにおいても、インスタンスメ ソッドテーブルは同じオフセットで始まる。

【0095】それが実装するクラスおよびインターフェースの名称は、クラスインスタンスにある。キャスト (cast) および実行時の型のチェックを高速化するため、各クラスには、クラス階層におけるそれの位置についての簡潔な表現を持たせることもできる。

【0096】図28には示していないが、クラスのメソッドについてのコードは、そのクラスに戻るポインタを有することができる。クラスオブジェクトおよびそれの 50 コードはヒープには置かないことが望ましい。そうでは

なく、それらはクラスファイルの一部であり、クラスファイルをロードする時に作られる。

# 【0097】(d)スレッド

スレッドは、実行時におけるプログラムの実行状態を表現するものであり、スレッドクラスのインスタンスであることができる。そのクラスについての標準的フィールドに加えて、各スレッドはスタックを持つ。このスタックは、スタックセグメントのリンクされたリストであり、その各セグメントには、スタックフレーム列がある。フレームの実装には、ローカル変数および引数のための大きさと型情報へのポインタがある。その情報は型チェックのルーチンや不要オブジェクト回収装置に使用されることが望まれる。もし不要オブジェクト回収がまれにしか起こらない場合には、この情報を動的に生成することも出来る。

#### 【0098】(e)サブエージェント

サブエージェントは、特定ベースにあるエージェントの一部である。サブエージェント内のインスタンスは、そのサブエージェントにとっては「ローカル」である。他の全てのインスタンスは「遠隔」である。サブエージェ 20ントは、サブエージェントクラスのインスタントとして表される。それのフィールドおよびメソッドはいずれも、通信プロトコルに関係するものであり、そのセクションに詳述してある。

# 【0099】(f)遠隔参照符

他のサブエージェントに存在するインスタンスに対する参照は、ローカルインスタンスとほとんど同じ表現を有する。クラスポインタは通常のクラスを指定するのではなく、メソッドポインタが本来のメソッドのRPCスタブを指定するような本来のクラスのコピーを指定する。遠隔インスタンスについてのメソッドの呼び出しと同じである。それは、メソッドディスパッチを行う場合に、オブジェクトの位置を調べる必要性を回避するものである。そのようなチェックは、Self以外のインスタンス用フィールド参照を行う時に必要である。遠隔参照符にはフィールドはなく、空白ではないグローバルIDを有する。

# 【0100】(g) グローバルID

グローバル識別記号すなわち「グローバルID」は、他の1以上のベースに参照されたインスタンスの、名前と現在の位置を記録する。そのインスタンスのグローバルな名称は、それが作られたベースと、そのベースによって割り当てられた整数識別記号によって決定される。

【0101】グローバル識別記号は、オブジェクト空間を実装するための機構である。エージェント内のいずれのオブジェクトにもグローバルIDがある。その識別記号の内容は、それがシステムのどこにあるかとは無関係に、オブジェクトの位置を決定できるものである。

【0102】グローバルIDは、以下のデータを有する *50* ンされた文字列とは異なり、そのデータはローカルであ

事が望まれる。

【0103】-整数の識別記号

- -インスタンスが属するサブエージェント
- 「空白」またはそれが現在ローカルベースにある場合 にはインスタンス

-参照カウントおよびグローバル不要オブジェクト回収 装置によって必要とされる他の情報

オブジェクトがそれの元の場所から移動する場合には、 転送ポインタが必要である。転送ポインタを指す参照符 10 は、オブジェクトの新たな位置を反映するように更新さ れる。

#### 【0104】(h)通信プロトコル

本発明に適した通信プロトコルの実装の1例について以下に考察する。しかしながら、本発明との関連で使用が好適である他の好適な通信プロトコルを作り上げることが可能であること、ならびに本発明が以下に記載の特定の通信プロトコルによって制限されないことは留意すべき点である。

【0105】このプロトコルは元々、カリ(Kali)言語 20 (H. Cejtin et al., "Higher-OrderDistributed Object s," ACM Transactions on Programming Languages and Systems Vol. 17, No. 5, pp. 704-739 (1995) に記載)用 に設計・実行されたものであり、1998年4月28日 発行の米国特許5745703号(発明の名称「Transmission Of Higher-Order Objects Across A Network Of Heterogeneous Machines」)に記載されている。これらいずれの引例も、記載することで本明細書に組み込まれるものとする。カリのインプリメンテーションの多くを用いて、本発明用の通信プロトコルを実行することが できる。

#### 【0106】(1) < リン共有データ構造

ほとんどのインスタンスが一つのサブエージェントのみに存在する。他のいずれのサブエージェントにおいても、そのインスタンスはフィールドその他のデータを持たない遠隔参照符によって表されている。その規則にはいくつかの例外があり、それはクラス、インターンされた文字列およびサブエージェントである。

【0107】いずれのサブエージェントも、あらゆるクラスの静的データのローカルコピーを有する。クラスの40 非定数の静的フィールドの値は、一つのサブエージェント上にある。

【0108】全ての文字列および文字列値の定数式はグローバル識別記号を有する。各サブエージェントは、それが参照する全てのインターンされた文字列についてのそれ自体のコピーを有する。文字列には、変化するデータはないことから、混乱は生じない。

【0109】他のサブエージェントのローカル表現には、そのサブエージェントと通信を行う上で必要な情報が含まれていなければならない。クラスおよびインターンされた文字列とは異なり、そのデータはローカルであ

り、他のサブエージェントにある情報のコピーではない。サブエージェントの構造について、次のセクションで説明する。

【0110】(2) サブエージェントデータ 全てのサブエージェントインスタンスもグローバルID を有する。全てのサブエージェントインスタンスが以下 のフィールドを有する事が望ましい。

【0111】-グローバルに固有の識別記号

-解析ベクトル:インスタンスに対するIDをマッピン グするベクトル

ー保留ベクトル:部分的に変換されたインスタンスに対するIDのマッピングのベクトル

特定のサブエージェントが通信を行っているサブエージェントインスタンス中のフィールドは下記の通り。

【0112】 - ベース: サブエージェントがあるベース - 待ち行列: 接続を確立するために待つスレッド列 - 入力ポート、出力ポート: サブエージェントと対話するためのポート

#### (3) 通信インスタンス

インスタンスは、そのインスタンスのクラスのID、そのインスタンスを作ったサブエージェントのIDおよびインスタンス自体のIDという3つのIDとして転送されることが望ましい。インスタンスがローカルサブエージェントによって作られ、まだ転送されたことがない場合、それに対するグローバルIDを作って、インスタンスをローカルサブエージェントの解読ベクトルに加えなければならない。

【0113】サブエージェントインスタンスの全てのIDが、そのサブエージェントを代表するローカルインスタンスのIDであることに留意する。特定のサブエージェントには、それを知っている全ての他のサブエージェントによって異なるIDが割り当てられる場合がある。変換によって、ローカルサブエージェント自体のIDはゼロとする事が望ましい。

【0114】受信側サブエージェントは、上記の3つの IDを次のように用いる。サブエージェントIDを転送 側エージェントについての解析ベクトル中で調べ、イン スタンスIDをそのサブエージェントの解析ベクトルで 調べる。クラスIDは、第2の検索が不首尾である場合 にのみ使用する。

【0115】例えば、サブエージェントA、BおよびCについて考え、AがBに対してID「3」を割り当てているものと考える。さらに、BはインスタンスIを有し、そのインスタンスに対してはID「2」を割り当てており、それをAに送信している。サブエージェントAがサブエージェントCに対してIについての参照を送る場合、サブエージェントAはID「3」(サブエージェントについてのID)およびID「2」(インスタンスについてのID)を送る。次に、サブエージェントCがサブエージェントAに関するそれの解聴ベクトルを用い

て、「2」をBに関するそれのサブエージェントインスタンスに翻訳し、次にそのインスタンス中の解読ベクトルを用いて、「3」をローカル参照符に翻訳する。

【0116】その場合、受信側に3つの問題が生じ得る。すなわち、受信側はサブエージェントIDについてのローカルエントリーを持たない場合があり;クラスIDについてのローカルエントリーを持たない可能性がある。サブエージェントIDまたはクラスIDを持たない場合、受信側は送信側に対して要求を送り返して、欠落しているサブエージェントのグローバル識別記号またはクラスの絶対名称を尋ねることができる。グローバル識別記号を受け取ったら、受信側はサブエージェントについてのインスタンスをすでに持っているか(単に、受信側がそれについての送信側のIDを持っていなかった)、あるいは受信側がそのサブエージェントについて聞くのがそれが最初であって、新たなサブエージェントインスタンスを作るかのいずれかである。

20 【0117】受信側がそのインスタンスについてのローカルエントリーを持たない場合、それの次の段階はインスタンスのクラスによって決まる。それがサブエージェントである場合、受信側は上記の方法によって、グローバル識別記号を要求する。それがインターンされた文字列である場合、受信側は送信側に対して文字列中の文字を尋ね、ローカルコピーを使用するか、あるいはそれを作る。他の場合はいずれの場合も、受信側は、それ以上の通信を行わずに、インスタンスに対する遠隔参照符を作ることができる。

30 【0118】(4)遅延メッセージおよび保留インスタ ンス

上記のように、未知のサブエージェントまたはインターンされた文字列に対する参照符を有するメッセージを受け取ることができる。そのようなメッセージは、関連情報が送信側から到着するまで遅延させられる事が望まれる。同一の未知インスタンスを参照する他のメッセージが、情報についての要求が送信された後で、応答を受け取る前に到着する場合がある。それらのメッセージも遅延させることができる。

0 【0119】受信したが未知であるサブエージェントおよびインターンされた文字列についての情報は、サブエージェントインスタンス中の「保留」ベクトルに保存される。解析ベクトル中にIDが見つからなければ、保留ベクトル中でそれを探す。そこで見つかれば、そのインスタンスのデータについての要求はすでに送られており、現在のメッセージはその情報が到着するまで遅延させなければならない。

【0120】(i)不要オプジェクト回収

についてのID)を送る。次に、サブエージェントCが エージェント内のオブジェクトはマシン集合間に分散しサブエージェントAに関するそれの解読ベクトルを用い 50 ていることから、グローバルで非同期式の不要オブジェ

クト回収戦略が望ましい。分散参照カウントの機構を用いて、あるインスタンスについて、それへの遠隔参照がすでに回収されているかどうかを識別ができるようにする事が望ましい。各グローバルIDは、非ゼロの参照カウントを持つ。インスタンスを別のサブエージェントに送る場合、上記の3つのIDとともに、1以上の参照カウントを送る必要がある。これらの参照カウントは、受信側サブエージェントにあるグローバルIDのカウントに加算される。

【0121】メッセージ中のインスタンスが、参照カウントが1であるグローバルIDを有する場合、送信側サブエージェントはメッセージ送信を遅延させなければならない。

【0122】参照カウントなしにインスタンスを送ることはできず、また、持っているカウントは1は保持しなければならない。この場合、現在そのインスタンスを持っているサブエージェントは、追加の参照カウントを要求する。それが到着すると、新たに到着した参照カウントの一部とともにメッセージを送ることが可能になる。あるグローバルIDがあるサブエージェントからそれ以 20 上参照されなくなると、その参照カウントは、そのインスタンスを持つサブエージェントに送り返される。そのサブエージェントが、インスタンスに関する全ての現存カウントを受信したら、そのインスタンスはエージェントのローカル不要オブジェクト回収装置によって再利用することが可能となる。

# 本発明に関する用途例

当業者であれば容易に理解できるように、本発明の分散 エージェントシステムは、分散計算の分野で広い利用可 能性を有することは明らかであり、モデムによる低バン ド幅・髙待ち時間の通信から、髙性能コンピュータ群で 見られるような高バンド幅・低待ち時間の通信に至る広 い範囲のネットワーク通信システム上で実現することが できる。そのような用途の特定の例として、本発明は、 移動性が重要となるネットワーク指向アプリケーション のための効果的な支援を提供する。そのような用途に は、企業のイントラネットでのデータの検索および更新 を自動的に行うことができる移動型ソフトウェアアシス タントや、問い合わせ処理や、ネットワーク中のマシン 間でのデータベース状態の移動を行って、有効性やバン ド幅を最適化する適応型のクエリーエンジンなどがあ る。さらに、データマイニング、保管業務、検索アプリ ケーションなどの高性能が要求される分散アプリケーシ ョンにも、本発明を用いることが有効であろう。上記の 例は、単に例示的なものであって、本発明についての多 数かつ多様な用途のうちのごく少数を示すだけであるこ とは、理解しておくべき点である。

【0123】以上、プロセスおよびエージェントの状態を複数の異質であっても良いマシンに分散させることができ、別のマシンにあるデータの透明アクセスを可能と

46

し、別個のマシン間で全体または部分的に、容易かつ有 効なプロセス移動を可能とするオブジェクトに基づくカ プセル化モデル(エージェント)を提供する分散エージ ェントシステムについて説明したが、本明細書に添付の 特許請求の範囲によってのみ限定される本発明の広義の 内容および精神から逸脱しない限りにおいて、さらなる 変更・修正が可能であることは、当業者には明らかであ ろう。

# [0124]

10 【発明の効果】以上説明したように、本発明には以下の効果がある。

【0125】本発明の各分散エージェントは、ネットワークのマシン中の1台、数台もしくは多数台間に分散されて、操作の同時性を高くすることができ、しかも同時に、エージェント内のタスクおよびデータ(それ自体、ネットワークのマシン間に分散されていてもよい)を、そのネットワークで動作する他のタスクおよびデータが存在する同一であってのタスクおよびデータによる障害から保護されたカプセル化ソフトウェア構造を維持することができる。そのようなエージェントの移動は、プロセス実行中であっても簡単であり、ネットワークを通じて一貫性を保っている。具体的には、エージェント自体に対する事前の通知なしに移動させた後に、他のエージェントがある特定のエージェントに対して継続してアクセスすることができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明による分散エージェントシステムの基本 的構成要素を示す模式図である。

30 【図2】本発明による分散エージェントシステムにおける、同一エージェント内のオブジェクト間での通信、ならびに異なるエージェントにおけるオブジェクト間での通信を示す模式図である。

【図3】本発明による分散エージェントシステムでの、 オブジェクト空間の動作を示す概念図である。

【図4】(a) 本発明による分散エージェントシステムでの、標的ベースへの移動前のソースベース上のエージェントを示す模式図である。

(b) 本発明による分散エージェントシステムでの、 40 ソースペースから標的ペースへのエージェントの弱い移 動を示す模式図である。

(c) 本発明による分散エージェントシステムでの、 ソースベースから標的ベースへのエージェントの完全移 動を示す模式図である。

【図5】本発明による分散エージェントシステムでの、エージェントをサーバーが提供する特定ベースに移動させる要求を扱うサーバーを示す模式図である。

【図6】本発明のネットワーク中心的移動を実行する方 法の例を示すフローチャートである。

50 【図7】本発明による分散エージェントシステムで、R

PCモデルと呼び出し元モデルの両方の下でのメソッド呼び出しを説明する、2つの別個のベースで動作するエージェントの模式図である。

【図8】本発明による分散エージェントシステムでの、 コアライブラリクラスにおけるオブジェクトの移動を示 す模式図である。

【図9】本発明による分散エージェントシステムでの、 ユーザー定義クラスにおけるオブジェクト移動を示す模 式図である。

【図10】本発明による分散エージェントシステムでの、新たなクラスオブジェクト作成を示す模式図である。

【図11】実行時システムの、本発明による分散エージェントシステムの他の基本的構成要素に対する関係を示す模式図である。

【図12】本発明による分散エージェントシステムにおけるベースのサブコンポーネント、サブエージェントおよび実行時システムを示す模式図である。

【図13】本発明の実行時システムの、本発明による分 けるエージェント移動の文脈での遠隔 散エージェントシステムにおけるエージェント移動の順 20 セスの第2の例を示す模式図である。 序例との関係を示す模式図である。 【図28】本発明による分散エージェ

【図14】本発明の実行時システムの、本発明による分散エージェントシステムにおけるエージェント移動の順序例との関係を示す模式図である。

【図15】本発明の実行時システムの、本発明による分散エージェントシステムにおけるエージェント移動の順序例との関係を示す模式図である。

【図16】本発明の実行時システムの、本発明による分散エージェントシステムにおけるエージェント移動の順序例との関係を示す模式図である。

【図17】本発明の実行時システムの、本発明による分散エージェントシステムにおけるエージェント移動の順序例との関係を示す模式図である。

【図18】本発明の実行時システムと、本発明による分散エージェントシステムにおける部分エージェント移動の例との関係を示す模式図である。

【図19】本発明の実行時システムと、本発明による分散エージェントシステムにおける部分エージェント移動の例との関係を示す模式図である。

【図20】本発明の実行時システムと、本発明による分 40 散エージェントシステムにおける全体エージェント移動 の例との関係を示す模式図である。

【図21】本発明の実行時システムと、本発明による分

散エージェントシステムにおける全体エージェント移動 の例との関係を示す模式図である。

【図22】本発明の実行時システムと、本発明による分散エージェントシステムにおけるオブジェクト移動の例との関係を示す模式図である。

【図23】本発明の実行時システムと、本発明による分散エージェントシステムにおけるオブジェクト移動の例との関係を示す模式図である。

【図24】本発明による分散エージェントシステムにお 10 けるエージェント移動の文脈での遠隔オブジェクトアク セスの第1の例を示す模式図である。

【図25】本発明による分散エージェントシステムにおけるエージェント移動の文脈での遠隔オブジェクトアクセスの第1の例を示す模式図である。

【図26】本発明による分散エージェントシステムにおけるエージェント移動の文脈での遠隔オブジェクトアクセスの第2の例を示す模式図である。

【図27】本発明による分散エージェントシステムにおけるエージェント移動の文脈での遠隔オブジェクトアク の セスの第2の例を示す模式図である。

【図28】本発明による分散エージェントシステムで使用されるインスタンスオブジェクトおよびクラスオブジェクトを示す図である。

【符号の説明】

10a、10b マシン

20 通信インターフェース

30、30a、30b、30c、30j ベース

30k 標的ベース

40a、40b、40c、40j、40m エージェ 30 ント

50、55 オブジェクト

52c 遠隔インターフェースを有するオブジェクト 54、54b、59 遠隔インターフェースを有しな いオブジェクト

55 '、56 遠隔参照符

57 移動可能なオブジェクト

58 アンカー固定オブジェクト

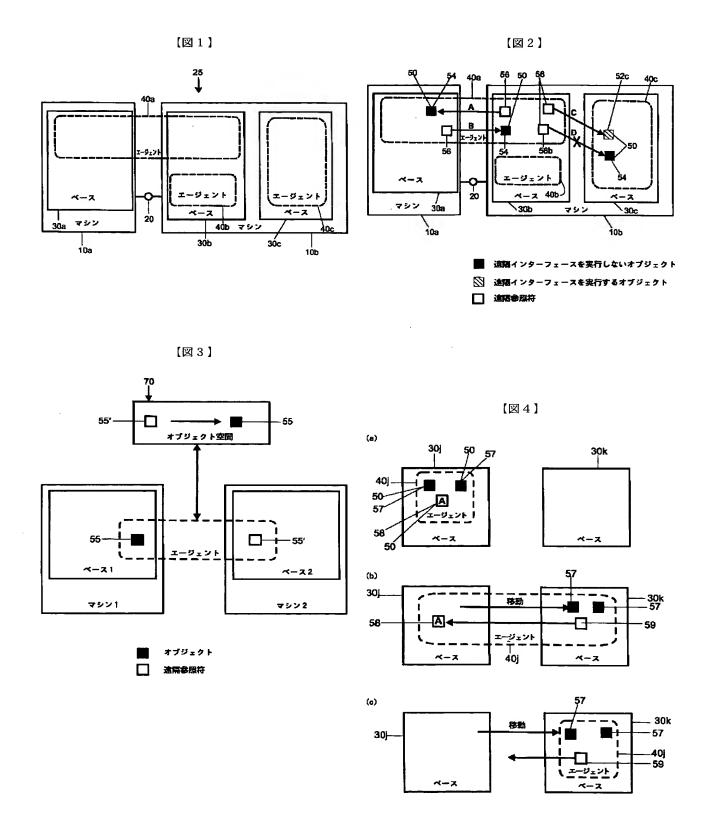
60 サーバー

70 オブジェクト空間

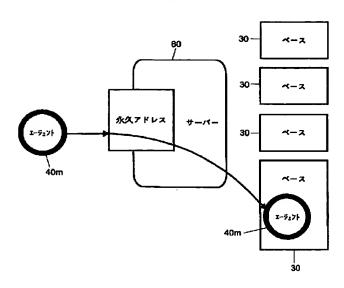
0 200 インスタンスプロック

210 クラスオブジェクト

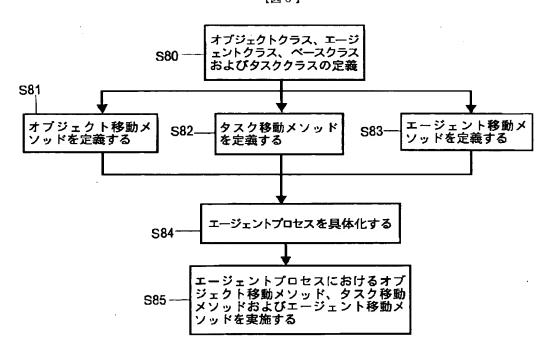
220 メソッドコード



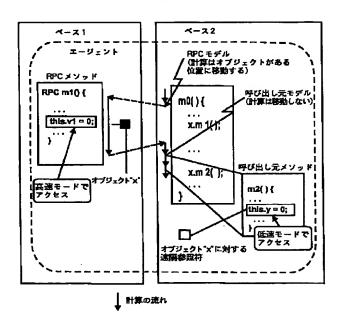
【図5】



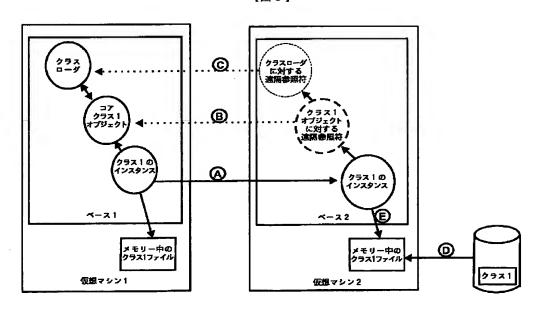
【図6】



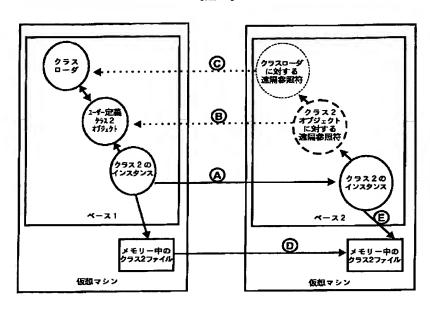
【図7】



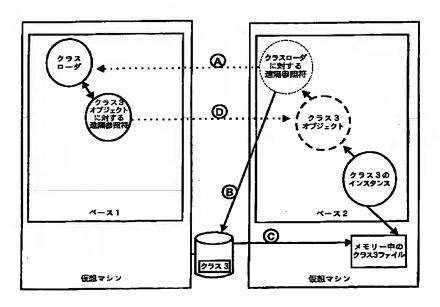
【図8】



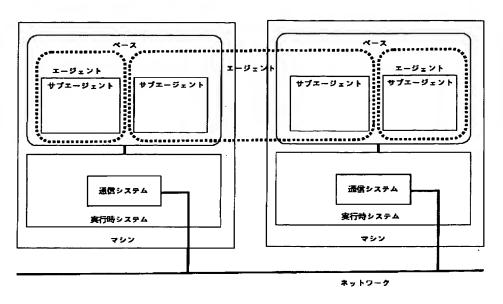
[図9]



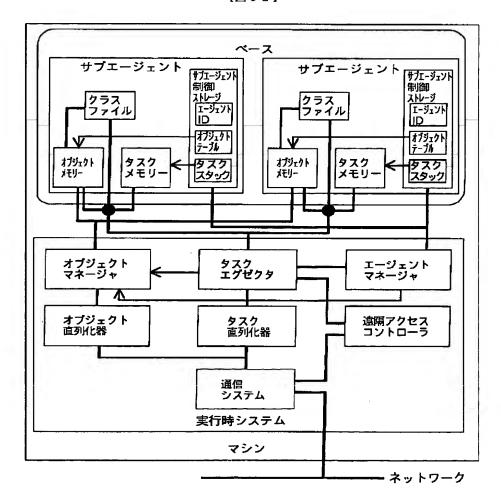
【図10】



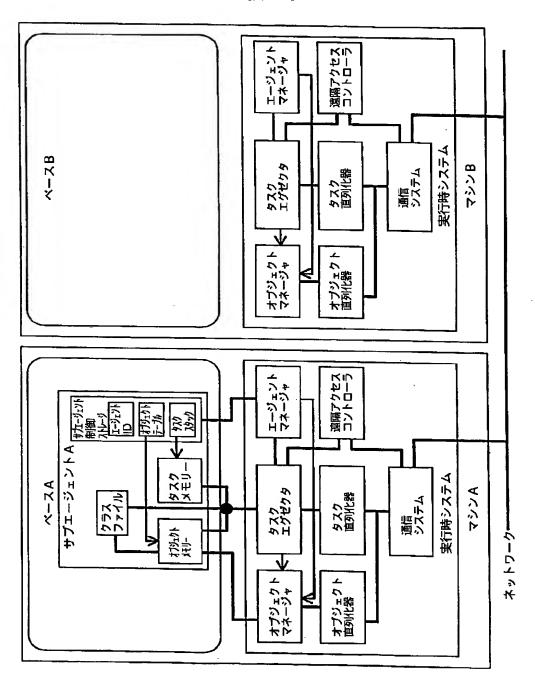
【図11】



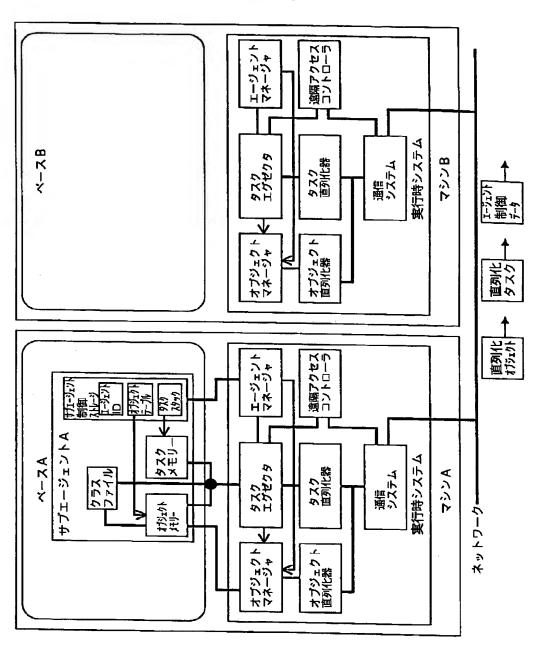
【図12】



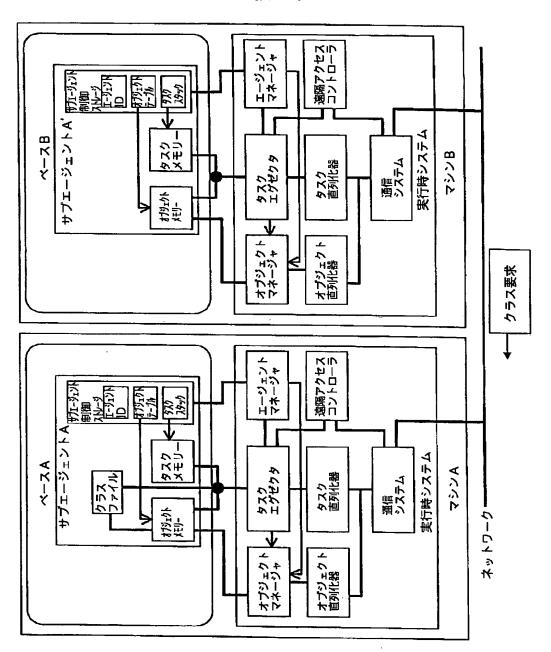
【図13】



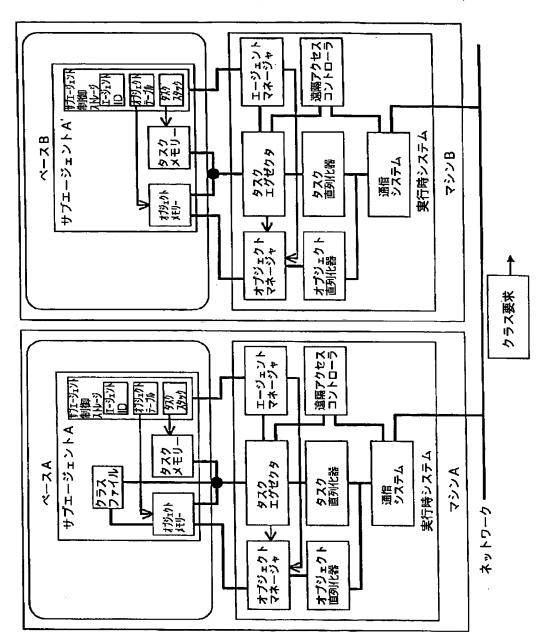
【図14】



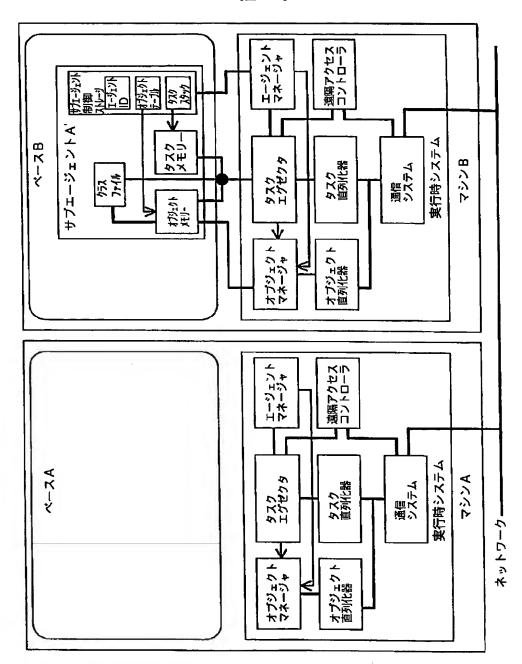
【図15】



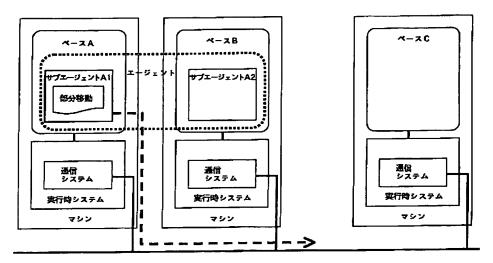
【図16】



【図17】

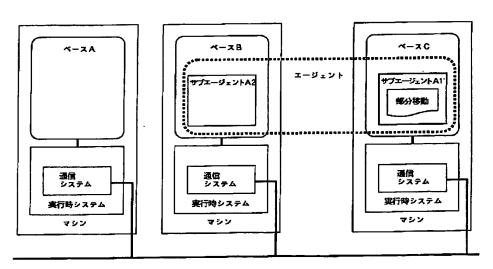


【図18】



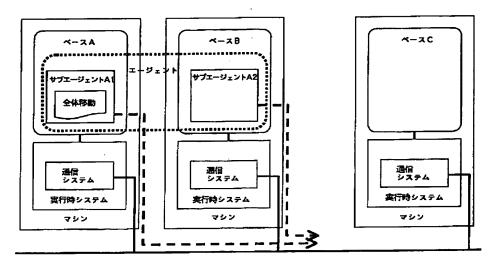
ネットワーク

【図19】



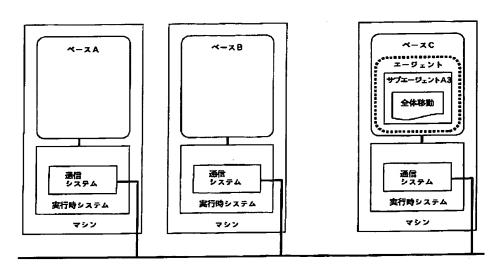
ネットワーク

【図20】



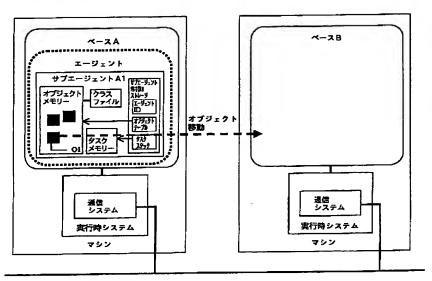
ネットワーク

【図21】



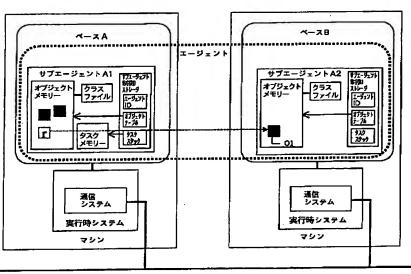
ネットワーク

【図22】



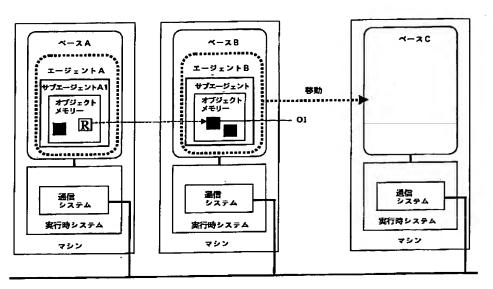
ネットワーク

【図23】



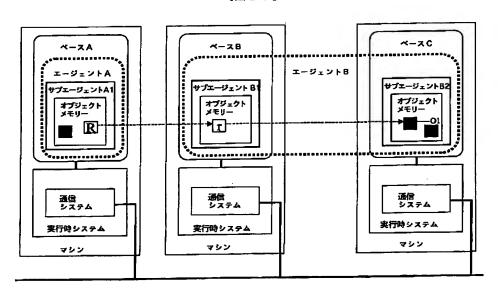
ネットワーク

【図24】



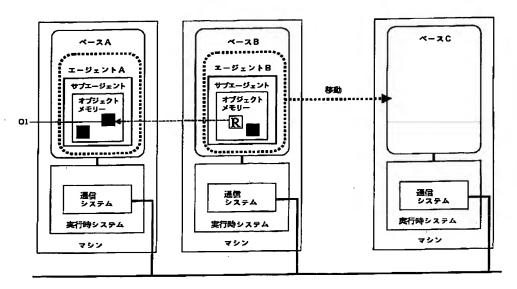
ネットワーケ

【図25】



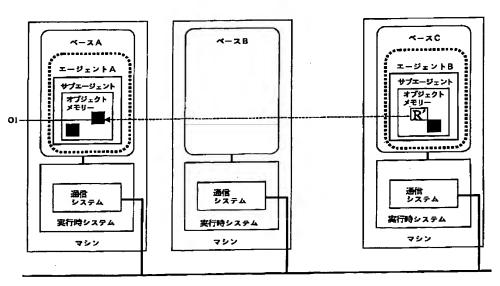
ネットワーク

【図26】



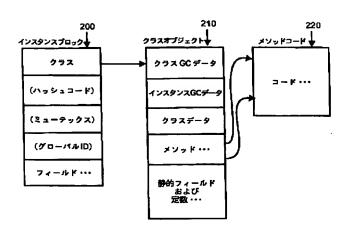
ネットワーク

【図27】



ネットワーク

#### 【図28】



# 【手続補正書】

【提出日】平成11年2月25日(1999.2.2 5)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】発明の名称

【補正方法】変更

【補正内容】

【発明の名称】 ネットワークとして接続された複数の コンピュータマシン用の分散ソフトウェアシステム及び その実現手法

# フロントページの続き

(72) 発明者 リチャード ケルシー

アメリカ合衆国、 ニュージャージー 08540、 プリンストン、 インディペン デンス ウェイ 4 エヌ・イー・シー・ リサーチ・インスティテューテュ・インク 内 (72) 発明者 ジェイムス フィルビン

アメリカ合衆国、 ニュージャージー 08540、 プリンストン、 インディペン デンス ウェイ 4 エヌ・イー・シー・ リサーチ・インスティテューテュ・インク 内

(72)発明者 藤田 悟

東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株式会社内

(72) 発明者 小山 和也

東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株式会社内

(72) 発明者 山之内 徹

東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株式会社内